

PROBLEMAS DE GEOMETRIA LINEAL (grupo M2)

Curso 2025/26, hoja 3

- (11,12)1) Encontrar la parametrización de la recta $X_0 - X_1 + X_2 = 0$ tal que los valores $(1 : 0)$, $(0 : 1)$ y $(1 : 1)$ de los parámetros se correspondan respectivamente con los puntos $(2 : 3 : 1)$, $(3 : 5 : 2)$ y $(0 : 1 : 1)$.
- (13,1)2) Calcular ecuaciones de la proyectividad de la recta $X_0 - X_1 + X_2 = 0$ sobre la recta $X_1 - X_2 = 0$ que transforma los puntos $(1 : 1 : 0)$, $(2 : 3 : 1)$ y $(1 : 0 : -1)$ respectivamente en $(1 : 0 : 0)$, $(1 : 1 : 1)$ y $(1 : -1 : -1)$.
- (2,3)3) Sea el plano afín obtenido al quitar a $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ la recta $X_1 = X_2$. Determinar la razón de la homotecia de centro $(1 : 0 : -1)$ que transforma el punto $(1 : -1 : 0)$ en el punto $(0 : 1 : -1)$. Dar las ecuaciones de la extensión proyectiva de dicha homotecia.
- 4) Una cámara fotográfica aérea toma una fotografía de un coche que va por una carretera recta en un terreno llano en dirección a un cruce. Antes del cruce hay dos señales de tráfico a cuatro y dos kilómetros del cruce. En la foto las señales están a 3cm y 1cm del cruce, y el coche está a $\frac{3}{7}$ cm del cruce. ¿A qué distancia está el coche del cruce de la carretera?
- 5) Sea K un cuerpo y sea $j : K \setminus \{0, 1\} \rightarrow K$ la función definida por $j(\rho) = \frac{(\rho^2 - \rho + 1)^3}{\rho^2(\rho - 1)^2}$
- Demostrar que $j(\rho) = j(\frac{1}{\rho}) = j(1 - \rho) = j(\frac{1}{1 - \rho}) = j(\frac{\rho - 1}{\rho}) = j(\frac{\rho}{\rho - 1})$.
 - Demostrar que, si $\rho \neq 0, 1$, los números $\rho, \frac{1}{\rho}, 1 - \rho, \frac{1}{1 - \rho}, \frac{\rho - 1}{\rho}, \frac{\rho}{\rho - 1}$ son todos distintos si y sólo si $\rho \neq -1, 2, \frac{1}{2}, 1 \pm \frac{\sqrt{3}}{2}i$.
 - Deducir de los apartados anteriores que, si $j(\rho') = j(\rho)$, entonces ρ' es uno de los valores $\rho, \frac{1}{\rho}, 1 - \rho, \frac{1}{1 - \rho}, \frac{\rho - 1}{\rho}, \frac{\rho}{\rho - 1}$.
 - Concluir que un conjunto no ordenado de cuatro puntos alineados A, B, C, D es proyectivamente equivalente a otro conjunto de puntos alineados A', B', C', D' si y sólo si $j([A, B, C, D]) = j([A', B', C', D'])$.
- 6) Calcular la razón doble de las cuatro rectas obtenidas al unir el punto $(0 : 0 : 1)$ con cada uno de los puntos $(1 : 0 : 1)$, $(1 : -1 : 1)$, $(1 : 1 : 2)$ y $(1 : 2 : -1)$. Determinar el conjunto de puntos $p \in \mathbb{P}^2$ tales que la razón doble de las rectas obtenidas al unir p con cada uno de los puntos $(1 : 0 : 1)$, $(1 : -1 : 1)$, $(1 : 1 : 2)$ y $(1 : 2 : -1)$ es la misma que la obtenida para el punto $(0 : 0 : 1)$.
- (4,5)7) Demostrar que los puntos $(1 : 1 : 0)$, $(0 : 1 : 0)$, $(0 : 1 : 2)$ y $(1 : 0 : -1)$ forman una referencia proyectiva de $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$. Calcular en dicha referencia las coordenadas de los puntos $(1 : 1 : -2)$ y $(-1 : 1 : 1)$.

- 9)** Dada una referencia proyectiva $\{p_0, p_1, p_2, p_3\}$ de $\mathbb{P}_K^2$, demostrar que $\{p_2, p_3, p_1, p_0\}$ es también una referencia proyectiva, y dar las ecuaciones del cambio de coordenadas de una a otra.
- (6,7)8)** Dar las ecuaciones del cambio de coordenadas de la referencia de $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ determinada por los puntos $(1 : -1 : 0)$, $(0 : 2 : -1)$, $(1 : -1 : 1)$ y $(0 : -1 : 1)$ a la referencia formada por los puntos $(1 : 0 : 1)$, $(1 : 1 : 1)$, $(0 : 1 : 1)$ y $(2 : 2 : 3)$. Encontrar en esta segunda referencia la ecuación de la recta cuya ecuación respecto de la primera referencia es $X_2 = 2X_0 + X_1$.
- (8,9)9)** Encontrar una referencia proyectiva de $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ de forma que las rectas cuyas ecuaciones respecto de la referencia canónica son $X_2 = X_0 + X_1$, $X_0 = X_2$ y $X_1 = 2X_0$ tengan respectivamente ecuaciones $X'_0 = 0$, $X'_1 = 0$ y $X'_2 = 0$ respecto de la nueva referencia. ¿Es único dicho sistema de referencia?
- (10,11)10)** Encontrar las ecuaciones de la aplicación proyectiva $f : \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2 \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{R}}^2$ que satisface
- $$\begin{aligned} f(1 : -1 : 0) &= (1 : 0 : 1) \\ f(0 : 2 : -1) &= (1 : 1 : 1) \\ f(1 : -1 : 1) &= (0 : 1 : 1) \\ f(0 : -1 : 1) &= (2 : 2 : 3) \end{aligned}$$
- 11)** Demostrar que los planos de $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^3$ de ecuaciones $\Pi_0 : X_0 = X_1$, $\Pi_1 : X_1 = X_2$, $\Pi_2 : X_2 = X_3$, $\Pi_3 : X_0 = -X_3$, $\Pi_4 : X_0 = 0$ forman una referencia proyectiva de $\mathbb{P}_{\mathbb{R}}^{3*}$. Calcular en dicha referencia las ecuaciones del haz de planos que contienen a la recta $X_0 - X_2 = X_1 - X_3 = 0$.
- 12)** Identificando cada punto $(a_0 : a_1 : a_2 : a_3 : a_4 : a_5) \in \mathbb{P}_k^5$ con la cónica de $\mathbb{P}_k^2$ de ecuación $a_0X_0^2 + a_1X_0X_1 + a_2X_0X_2 + a_3X_1^2 + a_4X_1X_2 + a_5X_2^2 = 0$, comprobar que el hiperplano de $\mathbb{P}_K^5$ de ecuación $a_1 = 0$ no corresponde al conjunto de cónicas que pasen por un punto fijado de $\mathbb{P}_k^2$.
- (12,13)13)** Encontrar la ecuación de una cónica que pase por los puntos $(1 : 0 : 1)$, $(0 : 0 : 1)$, $(1 : -1 : 1)$, $(1 : 1 : 2)$ y $(1 : 2 : -1)$.
- (1,2)14)** Encontrar todas las cónicas degeneradas del haz generado por $X_0X_2 = X_1^2$ y $X_0X_1 + 2X_0X_2 = X_1X_2 + 2X_1^2$.
- 15)** Calcular la intersección de las cónicas $X_0^2 + 2X_0X_1 + 2X_0X_2 + X_1X_2 + X_2^2 = 0$ y $X_0^2 + 2X_0X_1 + 3X_0X_2 + 2X_1X_2 + 2X_2^2 = 0$.
- 16)** Determinar si existe una cónica que contenga cada uno de los siguientes conjuntos de puntos:
- $\{(1 : 0 : 0), (0 : 1 : 0), (0 : 0 : 1), (1 : 1 : 1), (1 : 2 : 3), (3 : -2 : 1)\}$.
 - $\{(1 : 0 : 0), (0 : 1 : 0), (0 : 0 : 1), (1 : 1 : 1), (1 : 2 : 0), (0 : -2 : 1)\}$.