

ANÁLISIS MATEMÁTICO BÁSICO.

TANGENTES A CURVAS PARAMÉTRICAS.

La forma más general de representar un curva en el plano no es a través de una gráfica sino de una curva paramétrica (ver Apéndice al tema de Continuidad). Sea una curva paramétrica plana

$$\begin{aligned} f &: [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\rightarrow f(t) = (f_1(t), f_2(t)) \end{aligned}$$

donde las funciones $f_1, f_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ son funciones reales de una variable real **derivables**. Si procedemos geoméricamente, como hicimos a la hora de justificar la derivada de una función, tomando $f(t_0)$ y $f(t)$ dos puntos sobre la curva paramétrica y trazando la recta que los une, tendremos la recta

$$r(x) = \frac{f_2(t) - f_2(t_0)}{f_1(t) - f_1(t_0)}(x - f_1(t_0)) + f_2(t_0).$$

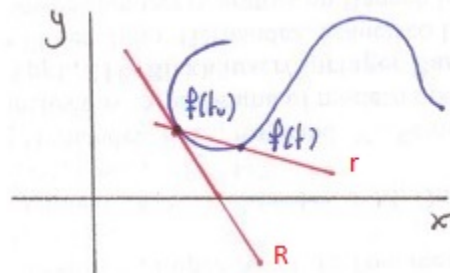


FIGURA 1. Cuerda entre dos puntos de una curva paramétrica plana.

Si calculamos el límite de estas pendiente cuando t tiende a t_0

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f_2(t) - f_2(t_0)}{f_1(t) - f_1(t_0)} &= \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f_2(t) - f_2(t_0)}{t - t_0} \frac{t - t_0}{f_1(t) - f_1(t_0)} \\ &= \lim_{t \rightarrow t_0} \frac{\frac{f_2(t) - f_2(t_0)}{t - t_0}}{\frac{f_1(t) - f_1(t_0)}{t - t_0}} \end{aligned}$$

como f_1 y f_2 son derivables y si además $f_1'(t_0) \neq 0$, entonces

$$= \frac{f_2'(t_0)}{f_1'(t_0)}.$$

Alcanzado este límite, podemos definir la recta tangente como

$$R(x) = \frac{f_2'(t_0)}{f_1'(t_0)}(x - f_1(t_0)) + f_2(t_0).$$

Observación. 1. ▪ Hemos obtenido la recta tangente R , de forma análoga a como lo hicimos para gráficas.

- La recta R no viene dada por unas ecuaciones paramétricas, pero observemos que el vector

$$f'(t_0) = (f_1'(t_0), f_2'(t_0))$$

es un vector director de la recta tangente. Y así la recta R admite una parametrización

$$\begin{aligned} x &= (t - t_0)f_1'(t_0) + f_1(t_0) \\ y &= (t - t_0)f_2'(t_0) + f_2(t_0) \end{aligned}$$

para $t \in \mathbb{R}$.

Como en el caso de gráficas, podemos probar (ver el siguiente Teorema) que la recta tangente es la recta que mejor aproxima a la curva en el punto correspondiente. Esta propiedad es la que nos permite dar una definición general de recta tangente para una curva paramétrica.

Definición. 1. Sea una curva paramétrica

$$\begin{aligned} f &: [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n \\ t &\rightarrow f(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_n(t)), \end{aligned}$$

donde las funciones $f_k : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ son continuas para todo $k = 1, 2, \dots, n$. Una recta $r : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ se llama recta tangente a la curva f por el punto $f(t_0)$ si

- $f(t_0) = r(t_0)$ (pasa por el punto $f(t_0)$ para el mismo valor del parámetro) y
- $\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f(t) - r(t)}{t - t_0} = \vec{0}$.

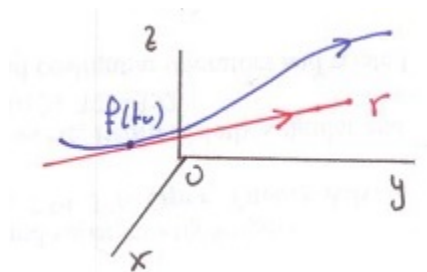


FIGURA 2. Trayectoria en \mathbb{R}^3 y su recta tangente por el punto $f(t_0)$.

Teorema. 1. *Sea una curva paramétrica*

$$f : [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n \\ t \rightarrow f(t) = (f_1(t), f_2(t), \dots, f_n(t)),$$

donde las funciones $f_k : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ son continuas y derivables en $t_0 \in [a, b]$ para $k = 1, 2, \dots, n$. Entonces la recta paramétrica

$$R(t) = f(t_0) + (t - t_0)(f'_1(t_0), f'_2(t_0), \dots, f'_n(t_0)) \quad \text{para } t \in \mathbb{R}$$

es tangente a la curva por el punto $f(t_0)$.

Demostración: Claramente $R(t_0) = f(t_0)$. Por otro lado

$$\lim_{t \rightarrow t_0} \frac{f(t) - R(t)}{t - t_0} = \lim_{t \rightarrow t_0} \left(\frac{f_1(t) - f_1(t_0)}{t - t_0} - f'_1(t_0), \dots, \frac{f_n(t) - f_n(t_0)}{t - t_0} - f'_n(t_0) \right)$$

y como las funciones f_k son derivables en t_0

$$= (0, 0, \dots, 0)$$

□

Ejemplo. 1. *Sea la parametrización sobre el plano*

$$\gamma : [0, 2\pi] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \theta \rightarrow \gamma(\theta) = (\cos \theta, \sin \theta).$$

Demostración: γ es la parametrización de la circunferencia unidad y el vector director de la recta tangente es $\gamma'(\theta) = (-\sin \theta, \cos \theta)$

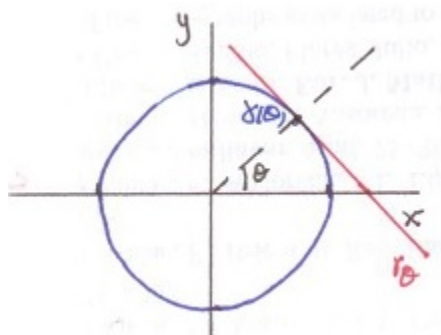


FIGURA 3. Parametrización de la circunferencia unidad.

Obsevemos que

- $\cos^2 \theta + \sen^2 \theta = 1$, lo que prueba que los puntos $\gamma(\theta)$ están sobre la circunferencia unidad (ver Apéndice sobre Trigonometría).
- Por otro lado, el productos escalar

$$\gamma(\theta)\gamma'(\theta) = \cos \theta(-\sen \theta) + \sen \theta \cos \theta = 0,$$

esto último prueba que el radio de la circunferencia por un punto es ortogonal a la tangente por el mismo punto.

□

Tangentes horizontales y verticales en curvas planas. Al representar curvas paramétricas planas (en \mathbb{R}^2), son intereseantes encontrar las tangentes horizontales y verticales de la curva, si existen.

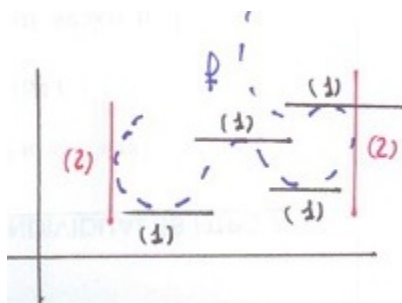


FIGURA 4. Tangentes horizontales y verticales.

Definición. 2. Sea una curva paramétrica plana

$$\begin{aligned} f &: [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\rightarrow f(t) = (f_1(t), f_2(t)) \end{aligned}$$

donde las funciones $f_1, f_2 : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ son funciones reales de una variable real **derivables**. Se dice que:

- una tangente a la curva por el punto $f(t_0)$ es **horizontal**, si es paralela al eje de las "x", es decir paralela a la recta $y = 0$, lo que es lo mismo que decir que $f'(t_0) = (f'_1(t_0), 0)$ con $f'_1(t_0) \neq 0$ ((1) en la figura anterior);
- una tangente a la curva por el punto $f(t_0)$ es **vertical**, si es paralela al eje de las "y", es decir paralela a la recta $x = 0$, lo que es lo mismo que decir que $f'(t_0) = (0, f'_2(t_0))$ con $f'_2(t_0) \neq 0$ ((2) en la figura anterior).

En nuestro ejemplo anterior de la parametrización de la circunferencia,

- $\gamma'(\theta) = (-\operatorname{sen} \theta, \cos \theta) = (-\operatorname{sen} \theta, 0)$ si $\theta = \frac{\pi}{2}$ o $\frac{3\pi}{2}$, en estos puntos encontramos tangentes horizontales.
- $\gamma'(\theta) = (-\operatorname{sen} \theta, \cos \theta) = (0, \cos \theta)$ si $\theta = 0$ o π , en estos puntos encontramos tangentes verticales.

REFERENCIAS

DEPARTAMENTO DE ANÁLISIS MATEMÁTICO, FACULTAD DE MATEMÁTICAS, UNIVERSIDAD COMPLUTENSE, 28040 MADRID, SPAIN
E-mail address: Cesar.Ruiz@mat.ucm.es