

AMPLIACIÓN DE MATEMÁTICAS

HOMOMORFISMOS DE GRUPOS.

El concepto de **homomorfismo** aparece al estudiar toda estructura algebraica. La idea que hay detrás es encontrar la esencia algebraica de una estructura dejando a un lado su apariencia concreta.

Definición 1. *Dados dos grupos $(\mathbb{G}_1, *_1)$ y $(\mathbb{G}_2, *_2)$ y una aplicación T entre ellos:*

$$T : (\mathbb{G}_1, *_1) \rightarrow (\mathbb{G}_2, *_2)$$

decimos que

A: *que T es un **homomorfismo** si para todo $g, h, \in \mathbb{G}_1$ se tiene que*

$$T(g *_1 h) = T(g) *_2 T(h).$$

(La aplicación preserva las operaciones).

B: *que T es un monomorfismo si T es un homomorfismo inyectivo.*

C: *que T es un epimorfismo si T es un homomorfismo suprayectivo.*

D: *que T es un **isomorfismo** (de grupos) si T es un homomorfismo biyectivo.*

Ya hemos visto ejemplos de isomorfismos.

Ejemplo 1. *Dado $(\mathbb{Z}_{132}, +)$, como $132 = 11 \times 12$ con 11 y 12 primos entre sí, vemos que*

$$\begin{aligned} T : (\mathbb{Z}_{132}, +) &\rightarrow (\mathbb{Z}_{11} \times \mathbb{Z}_{12}, +) \\ [x] &\rightarrow T([x]) = ([x]_{11}, [x]_{12}) \end{aligned}$$

verificaba que para todo $x, y \in \mathbb{Z}_{132}$

$$\begin{aligned} T([x] + [y]) &= (T[x + y]) = ([x + y]_{11}, [x + y]_{12}) \\ &= ([x]_{11} + [y]_{11}, [x]_{12} + [y]_{12}) = ([x]_{11}, [x]_{12}) + ([y]_{11}, [y]_{12}) \\ &= T([x]) + T([y]). \end{aligned}$$

Además el Teorema Chino del Resto nos permite decir que T es una biyección. Ahora podemos decir que T es un **isomorfismo** entre los grupos $(\mathbb{Z}_{132}, +)$ y $(\mathbb{Z}_{11} \times \mathbb{Z}_{12}, +)$.

Observación 1. Si \mathbb{G}_1 y \mathbb{G}_2 son dos grupos relacionados por un isomorfismo, decimos que los grupos son **isomorfos**. Lo cual quiere decir que como grupos tienen un mismo comportamiento.

Recordemos que cuando hacíamos "operaciones rápidas", era lo mismo operar en $(\mathbb{Z}_{132}, +)$, por ejemplo, que operar en $(\mathbb{Z}_{11} \times \mathbb{Z}_{12}, +)$.

Teorema 1. Sea $T : \mathbb{G}_1 \rightarrow \mathbb{G}_2$ un **homomorfismo** de grupos. Por e_1 y e_2 denotamos los respectivos elementos neutros de cada grupo. Las siguientes propiedades las verifica la aplicación T

1. $T(e_1) = e_2$.
2. $T(g^{-1}) = (T(g))^{-1}$ para todo $g \in \mathbb{G}_1$
3. Se define el **núcleo** de la aplicación T por

$$\ker T = \{ g \in \mathbb{G}_1 : T(g) = e_2 \}.$$

$\ker T$ es un subgrupo de \mathbb{G}_1 .

4. T es inyectiva si y solo si $\ker T = \{e_1\}$.
5. Se define la **imagen** de T por

$$\text{Img} T = \{ T(g) \in \mathbb{G}_2 : g \in \mathbb{G}_1 \}$$

$\text{Img} T$ es un subgrupo de \mathbb{G}_2 .

6. T es suprayectiva si y solo si $\text{Img} T = \mathbb{G}_2$.
7. Si $N = \ker T$, la relación de equivalencia \sim_N sobre \mathbb{G}_1

$$(\text{para } g, g' \in \mathbb{G}_1, \quad g \sim_N g' \quad \Leftrightarrow \quad g *_1 g'^{-1} \in \ker T),$$

es una **congruencia** (o equivalentemente $\ker T$ es un subgrupo normal de \mathbb{G}_1).

Observación 2. El Teorema anterior es análogo al que se tiene para **espacios vectoriales** y que suele verse en un curso de Álgebra Lineal.

Demostración:

1. $T(e_1) = T(e_1 *_1 e_1) = T(e_1) *_2 T(e_1)$, ahora multiplicando por el inverso de $T(e_1)$, tenemos que $e_2 = T(e_1)$.

2. Por el apartado anterior se tiene que

$$e_2 = T(g *_1 g^{-1}) = T(g) *_2 T(g^{-1})$$

Ahora multiplicando por $T(g)^{-1}$, se tiene que $T(g)^{-1} = T(g^{-1})$.

3. Si $g, h \in \text{Ker}T$, entonces

$$T(g *_1 h^{-1}) = T(g) *_2 T(h^{-1}) = e_2 *_2 (T(h))^{-1} = e_2 *_2 e_2 = e_2,$$

por tanto $g *_1 h^{-1} \in \text{ker}T$ y de la caracterización de subgrupo concluimos que $\text{ker}T$ lo es.

4. ■ Por 1.), tenemos que $e_1 \in \text{ker}T$. Si T es inyectiva ningún otro elemento de \mathbb{G}_1 toma por T el valor e_2 .
 ■ Si $\text{ker}T = \{e_1\}$ y $T(g) = T(g')$, entonces usando 2.)

$$e_2 = (T(g))^{-1} *_2 T(g') = T(g^{-1}) *_2 T(g') = T(g^{-1} *_1 g'),$$

y así solo puede ocurrir que $g^{-1} *_1 g' = e_1$, lo que implica que $g' = g$. Por tanto T es inyectiva.

5. Si $T(g), T(g') \in \text{Img}T$, entonces por 2.)

$$T(g) *_2 (T(g'))^{-1} = T(g) *_2 T(g'^{-1}) = T(g *_1 g'^{-1}),$$

luego $T(g) *_2 (T(g'))^{-1} \in \text{Img}T$. Por la caracterización de subgrupo, $\text{Img}T$ lo es.

6. Es evidente, por definición de aplicación suprayectiva, que T lo es si y solo si $T(\mathbb{G}_1) = \mathbb{G}_2$
7. Vimos al estudiar el Teorema de Lagrange que dado un subgrupo N , en este caso $N = \text{ker}T$, la relación \sim_N es una relación de equivalencia. Lo que falta ver para concluir es que es un **congruencia**. Hay que ver que

$$g \sim_N g' \text{ y } h \sim_N h' \quad \Rightarrow \quad g *_1 h \sim_N g' *_1 h'.$$

Ahora, ésto se verifica ya que

$$\begin{aligned} T((g *_1 h) *_1 (g' *_1 h')^{-1}) &= T(g) *_2 T(h) *_2 (T(h'^{-1} *_1 g'^{-1})) \\ T(g) *_2 T(h) *_2 T(h'^{-1}) *_2 T(g'^{-1}) &= T(g) *_2 T(h *_1 h'^{-1}) *_2 T(g'^{-1}) \\ &= T(g) *_2 e_2 *_2 T(g'^{-1}) = T(g *_1 g'^{-1}) = e_2 \end{aligned}$$

y así $(g *_1 h) *_1 (g' *_1 h')^{-1} \in \text{ker}T$. Lo que es equivalente a decir que $g *_1 h \sim_N g' *_1 h'$ \square

Observación 3. Sea $f : \mathbb{G} \rightarrow \mathbb{G}'$ un **monomorfismo** de grupos. Es decir f es un homomorfismo inyectivo. Entonces \mathbb{G} es un subgrupo de \mathbb{G}' , salvo isomorfismo.

Claro, $f(\mathbb{G}) = \text{Im}f \trianglelefteq \mathbb{G}'$. Luego f es un **isomorfismo** entre \mathbb{G} y $\text{Im}f$.

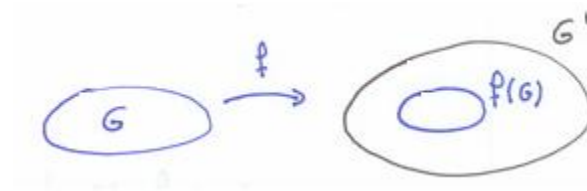


FIGURA 1. Monomorfismo

REFERENCIAS

DEPARTAMENTO DE ANÁLISIS MATEMÁTICO, FACULTAD DE MATEMÁTICAS,
UNIVERSIDAD COMPLUTENSE, 28040 MADRID, SPAIN

E-mail address: Cesar_Ruiz@mat.ucm.es