

## AMPLIACIÓN DE MATEMÁTICAS

### CONVOLUCIÓN.

La propiedad siguiente de la transformada de Fourier es una de las claves de su empleo en **Teoría de la Señal** (vamos a ver como construir **filtros** de modo teórico) y en **Estadística**.

**Definición 1.** Dadas dos funciones  $f, g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  que sean absolutamente integrables se define la **convolución** de ambas funciones como otra función dada por

$$f * g(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x-t)g(t)dt \quad \text{para todo } x \in \mathbb{R}.$$

Las siguientes propiedades son necesarias para manipular la convolución, aunque su demostración esta fuera de nuestro alcance.

**Proposición 1.** Sean  $f, g$  y  $h$  funciones absolutamente integrables. Entonces

1.  $f * g$  es una función absolutamente integrable, es decir existe

$$\int_{-\infty}^{\infty} |f * g(x)|dx < \infty.$$

2.  $f * g = g * f$ .
3.  $f * (g + h) = f * g + f * h$

**Demostración:** 1)

$$\int_{-\infty}^{\infty} \left| \int_{-\infty}^{\infty} f(x-t)g(t)dt \right| dx \leq \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} |f(x-t)|g(t)|dtdx$$

usando el Teorema de Fubinni que nos permite cambiar el orden de integración

$$= \int_{-\infty}^{\infty} |g(t)| \left( \int_{-\infty}^{\infty} |f(x-t)|dx \right) dt$$

y empleando el cambio de variable  $u = x - t$  (luego  $du = dx$ ) tenemos que

$$= \int_{-\infty}^{\infty} |g(t)| dt \int_{-\infty}^{\infty} |f(u)| du < \infty$$

lo cual es finito por que ambas funciones  $f$  y  $g$  son absolutamente integrables.

2) Esta propiedad sale empleando adecuadamente el cambio de variable  $u = x - t$ , ya que

$$\begin{aligned} f * g(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x - t)g(t)dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(u)g(x - u)du = g * f(x) \end{aligned}$$

3) Sale directamente de la linealidad de la integral  $\square$

La propiedad fundamental de la convolución es su relación con la transformada de Fourier. La transformada de una convolución es el producto de las transformadas.

**Teorema 1.** *Si  $f$  y  $g$  son dos funciones absolutamente integrables, entonces*

$$\widehat{f * g}(\lambda) = \widehat{f}\widehat{g}(\lambda)$$

**Demostración:** De la proposición anterior sabemos que  $f * g$  es una función absolutamente integrable, por tanto existe su transformada de Fourier  $\widehat{f * g}$ . Ahora

$$\widehat{f * g}(\lambda) = \int_{-\infty}^{\infty} \left( \int_{-\infty}^{\infty} f(x - t)g(t)dt \right) e^{-i\lambda x} dx$$

usando el Teorema de Fubinni que nos permite cambiar el orden de integración tenemos que

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{\infty} g(t) \left( \int_{-\infty}^{\infty} f(x - t)e^{-i\lambda x} e^{-i\lambda t} dx \right) e^{-i\lambda t} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} g(t)e^{-i\lambda t} dt \int_{-\infty}^{\infty} f(x - t)e^{-i\lambda(x-t)} dx = \widehat{g}\widehat{f}(\lambda) \square \end{aligned}$$

De forma análoga para la transformada inversa y usando la fórmula de inversió tenemos que

- Corollary 0.1.**
1.  $F^{-1}[f * g(\lambda)](x) = 2\pi F^{-1}[f](x)F^{-1}[g](x)$ .
  2.  $F^{-1}[\widehat{f} * \widehat{g}(\lambda)](x) = 2\pi fg(x)$ .
  3.  $\widehat{fg}(\lambda) = \frac{1}{2\pi} \widehat{f} * \widehat{g}(\lambda)$ .

**Aplicación: Filtrado en frecuencia.**

Si consideramos una señal  $f(t)$  en el dominio del tiempo, su transformada de Fourier  $\widehat{f}(\lambda)$  representa el mismo fenómeno en este caso en el dominio de las frecuencias ( podemos regresar a  $f$  de forma unívoca con la fórmula de inversión). Ahora fijada una cantidad positiva  $w > 0$  se puede considerar la señal en el dominio de las frecuencias

$$\delta_{[-w,w]}(\lambda) = \begin{cases} 1 & \text{si } \lambda \in [-w, w] \\ 0 & \text{si } \lambda \notin [-w, w]. \end{cases}$$

a esta función se le llama **filtro ideal paso bajo**. Si hacemos el producto

$$\widehat{f}(\lambda)\delta_{[-w,w]}(\lambda),$$

eliminamos todas las frecuencias  $\lambda$  de  $f$  tales que  $|\lambda| > w$ .

**Observación 1.** *Veamos de que posible señal, en el dominio del tiempo, procede el filtro ideal paso bajo.*

Sea  $g(\lambda) = \delta_{[-w,w]}(\lambda)$  y calculemos  $\widehat{g}(x)$ .

$$\begin{aligned} \widehat{g}(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} \delta_{[-w,w]}(\lambda)e^{-i\lambda x} d\lambda \\ &= \int_{-w}^w e^{-i\lambda x} d\lambda = \frac{e^{-i\lambda x}}{-ix} \Big|_{-w}^w = \frac{1}{-ix} [e^{-iwx} - e^{iwx}] \\ &= \frac{2}{x} \left[ \frac{e^{iwx} - e^{-iwx}}{2i} \right] = \frac{2}{x} \text{sen } xw. \end{aligned}$$

Aunque la función que nos sale  $\widehat{g}$  no es absolutamente integrable, empleando técnica de integración de funciones de variable compleja, se puede calcular  $F^{-1}[\widehat{g}]$ , y con ello la fórmula de inversión nos dice que

$$\delta_{[-w,w]}(\lambda) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{2}{x} \text{sen}(xw) e^{i\lambda x} dx$$

si hacemos el cambio de variable  $u = -x$  con  $du = -dx$ , tenemos que

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2\pi} \int_{\infty}^{-\infty} \frac{2}{-u} \operatorname{sen}(-uw) e^{-i\lambda u} (-1) du \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{2 \operatorname{sen} uw}{u} e^{-i\lambda u} du = \frac{1}{2\pi} \widehat{\frac{2 \operatorname{sen} uw}{u}}(\lambda). \end{aligned}$$

Luego el filtrado en frecuencia de una señal  $f$  con un filtro paso bajo

$$\begin{aligned} \widehat{f}(\lambda) \delta_{[-w, w]}(\lambda) &= \frac{1}{2\pi} \widehat{f}(\lambda) \widehat{\frac{2 \operatorname{sen} uw}{u}}(\lambda) \\ &= \frac{1}{\pi} f(u) * \widehat{\frac{\operatorname{sen} uw}{u}}(\lambda). \end{aligned}$$

es igual a convolucionar la señal  $f$  con la señal  $\frac{1}{\pi} \frac{\operatorname{sen} uw}{u}$ .

**Observación 2.** *La teoría matemática de los **filtros lineales** permite probar que los filtros ideales paso bajo no pueden ser construidos físicamente (ver apéndice de este tema; ya fuera del alcance del curso). En problemas se presentan los filtros de Butterworth que sirven para superar físicamente esta inconveniencia de los filtros ideales paso bajo.*

**Ejemplo 1.** *Dada una señal  $f$  y una cantidad positiva  $w > 0$ , la componente en frecuencia  $f_w$  de  $f$  acotada en la banda  $[-w, w]$  se define por*

$$f_w(t) = (f * g)(t)$$

donde  $g$  es el filtro ideal paso bajo en el dominio del tiempo.

Como hemos visto anteriormente

$$\delta_{[-w, w]}(\lambda) = \frac{\widehat{\operatorname{sen}(uw)}}{\pi u}(\lambda),$$

luego

$$\begin{aligned} f_w(t) &= (f(u) * \frac{\operatorname{sen}(uw)}{\pi u})(t) \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t-u) \frac{\operatorname{sen}(uw)}{\pi u} du. \end{aligned}$$

#### REFERENCIAS

DEPARTAMENTO DE ANÁLISIS MATEMÁTICO, FACULTAD DE MATEMÁTICAS,  
UNIVERSIDAD COMPLUTENSE, 28040 MADRID, SPAIN

*E-mail address:* Cesar\_Ruiz@mat.ucm.es