

# TRANSFORMACIONES DE MÖBIUS

DEF A UNA FUNCIÓN DEL TIPO

$$f(z) = \frac{az + b}{cz + d} \quad a, b, c, d \in \mathbb{C} \text{ con}$$

$$\boxed{ad - cb \neq 0}$$

SE LE LLAMA TRANSFORMACIÓN RACIONAL LINEAL O TAMBIÉN TRANSFORMACIÓN DE MÖBIUS.

OBSERVACION: SI  $ad - cb = 0$

$$\left. \begin{array}{l} \text{SI } c=0 \Rightarrow \\ \text{SI } d=0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} a=0 \quad f \equiv ct \\ f \text{ NO ESTÁ DEFINIDA} \end{array}$$

$$\text{SI } c \neq 0 \text{ y } a \neq 0 \quad \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \exists \lambda \in \mathbb{C} \setminus \{0\}.$$

$$\text{CON } (a, b) = \lambda(c, d)$$

$$\text{Y ASÍ } f(z) = \frac{\lambda cz + \lambda d}{cz + d} \Rightarrow f \equiv ct.$$

EJEMPLO LA TRANSFORMACIÓN DE CAYLEY

$$f(z) = \frac{-z + i}{z + i} \quad -1 - i = -2i \neq 0$$

ES UN EJEMPLO DE TRANSFORMACIÓN DE MÖBIUS.

PROPIEDADES SI  $f(z) = \frac{az + b}{cz + d}$ ,  $ad - cb \neq 0$ ,

ENTONCES  $f: \mathbb{C} \setminus \{-\frac{d}{c}\} \rightarrow \mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\}$  ES BIYECTIVA  
CON  $f^{-1}(z) \neq 0 \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\}$  Y POR TANTO  $f^{-1} \in H(\mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\})$ .

DEM SEA  $w \in \mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\}$   $w = \frac{az + b}{cz + d} \Leftrightarrow z = \frac{-b + dw}{a - cw}$   
 $\downarrow$   
 $w \neq \frac{a}{c}$

ADÉMÁS  $f'(z) = \frac{a(cz + d) - (az + b)c}{(cz + d)^2} = \frac{ad - bc}{(cz + d)^2} \neq 0 \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus \{-\frac{d}{c}\}$

ASÍ  $\exists f^{-1} \in H(\mathbb{C} \setminus \{\frac{a}{c}\})$ .

$$f^{-1}(w) = \frac{dw - b}{-cw + a} \quad \text{TRANSFORMACIÓN DE MÖBIUS.}$$



PROPOSICIÓN SEA  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$  con  $ad-bc \neq 0$

ENTONCES  $f(z) = \begin{cases} f(z) & \text{SI } z \in \mathbb{C} \setminus \{-\frac{d}{c}\} \\ \infty & \text{SI } z = -\frac{d}{c} \\ \frac{a}{c} & \text{SI } z = \infty \end{cases}$

$f: \mathbb{C} \cup \{\infty\} \rightarrow \mathbb{C} \cup \{\infty\}$  ES BIYECTIVA Y CONTINUA.

DEM  $\lim_{z \rightarrow \infty} \frac{az+b}{cz+d} = \frac{a}{c}$

y  $\lim_{z \rightarrow -\frac{d}{c}} \frac{az+b}{cz+d} = \infty$  ASI TENIENDO EN CUENTA

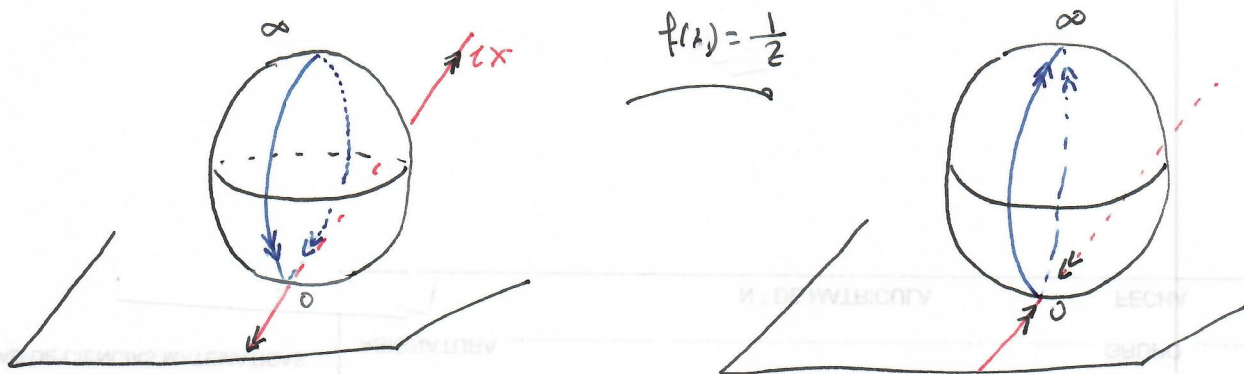
LA PROPOSICIÓN ANTERIOR Y COMO SE VERIFICA LA TOPOLOGÍA EN  $\mathbb{C} \cup \{\infty\}$  (ESFERA DE RIEMANN), SE TIENE EL RESULTADO.

EJEMPLO  $f(z) = \frac{1}{z}$ .

SE PUEDE VER COMO UNA TRANSFORMACIÓN DE  $\mathbb{C} \cup \{\infty\}$  EN SI MISMO (BIYECTIVA CON  $f'(z) = -\frac{1}{z^2} \neq 0$ )

O COMO  $f: \mathbb{C} \cup \{\infty\} \rightarrow \mathbb{C} \cup \{\infty\}$

con  $f(0) = \infty$   
y  $f(\infty) = 0$



PROPOSICIÓN SEA  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$  con  $ad-bc \neq 0$ .

UNA TRANSFORMACION DE MÖBIUS.

a)  $f^{-1}$  ES OTRA TRANSFORMACION DE MÖBIUS

b) SI  $g(z) = \frac{\alpha z + \beta}{\gamma z + \delta}$  OTRA TRANS DE MÖBIUS

ENTONCES  $f \circ g$  ES NUEVO UNA TRANSFORMACION DE MÖBIUS.

DEM a) SI  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$  VIMOS QUE

$$w = \frac{az+b}{cz+d} \Leftrightarrow z = \frac{dw-b}{-cw+a} \quad \text{con } ad-bc \neq 0.$$

$$\begin{aligned} b) f \circ g(z) &= \frac{a(\alpha z + \beta) / (\gamma z + \delta) + b}{c(\alpha z + \beta) / (\gamma z + \delta) + d} = \\ &= \frac{(a\alpha + b\gamma)z + a\beta + b\delta}{(c\alpha + d\gamma)z + c\beta + d\delta} \end{aligned}$$

$$\gamma (a\alpha + b\gamma)(c\beta + d\delta) - (c\alpha + d\gamma)(a\beta + b\delta) =$$

$$= \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{vmatrix} \neq 0.$$

PROPOSICIÓN TODA TRANSFORMACION DE MÖBIUS TIENE A LO MAS DOS PUNTOS FIJOS, SALVO SI  $f(z) = z$ .

DEM SEA  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$  ; SI  $z = f(z)$

$$z = \frac{az+b}{cz+d} \Leftrightarrow cz^2 + (d-a)z - b = 0.$$

Y ESTA ECUACION TIENE A LO MAS DOS RAÍCES REALES O COMPLEJAS.

$$z = \frac{-(d-a) \pm \sqrt{(d-a)^2 + 4bc}}{2c}$$



FECHA	
NOMBRE	
APellidos	
FECHA DE ENTREGA	

PROPIEDAD Toda transformación de Möbius queda determinada por sus valores en tres puntos (E.D. si  $z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C} \cup \{\infty\}$  y  $w_1, w_2, w_3 \in \mathbb{C} \cup \{\infty\}$  son ternas de puntos distintos, entonces existe una única transformación de Möbius  $f$  de modo que  $f(z_i) = w_i$   $(i=1,2,3)$ , con la excepción  $f(\infty) = \infty$

OBSERVACION si  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$ ,  $ad-bc \neq 0$

como  $a \neq 0$   $f(z) = \frac{z + b/a}{c/a + d/a}$  luego  $f$  viene determinada por 3 parámetros.

DEM sea pues el sistema

$$\frac{z_1 + c_1}{c_2 z_1 + c_3} = w_1 \Rightarrow c_1 - z_1 w_1 c_2 - w_1 c_3 = z_1$$

$$\frac{z_2 + c_1}{c_2 z_2 + c_3} = w_2 \Rightarrow c_1 - z_2 w_2 c_2 - w_2 c_3 = z_2$$

$$\frac{z_3 + c_1}{c_2 z_3 + c_3} = w_3 \Rightarrow c_1 - z_3 w_3 c_2 - w_3 c_3 = z_3$$

este sistema me determina  $c_1, c_2$  y  $c_3$

de modo único ya que si

$f$  y  $g$  son transformaciones de Möbius.

con  $f(z_i) = w_i$  y  $g(z_i) = w_i$   $i=1,2,3$ .

entonces  $g^{-1}(w_i) = z_i$  con  $g^{-1}$  transformación de Möbius así como

$$f \circ g^{-1}(w_i) = w_i \quad i=1,2,3$$

Y esto me es suficiente ya que  $f \circ g^{-1}$

sería una transformación de Möbius

que fija tres puntos distintos, siendo  $g^{-1} \circ f^{-1}$

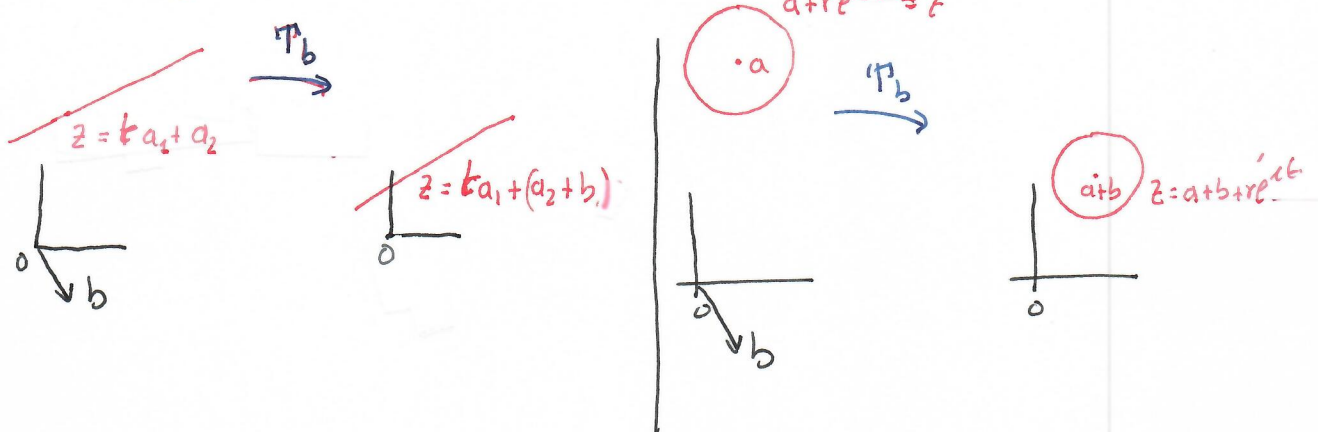
EJEMPLO: encontrar  $f$  de Möbius tal que  $-1, \infty$  y  $i$  se transforman en  $0, 1$  y  $\infty$  respectivamente

DEM  $f(z) = \frac{z+1}{z-2}$  E.D.

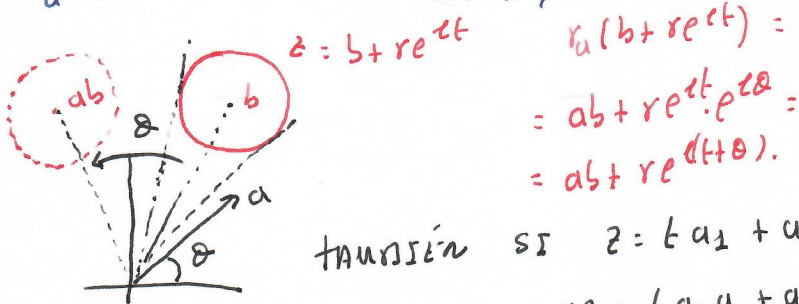
PROPIEDADES GEOMÉTRICAS  
DE LAS TRANSFORMACIONES  
DE MÖBIUS

DEFINICIÓN

$T_b(z) = z + b$  SE LLAMA TRANSLACIÓN



$r_a(z) = az$  con  $|a|=1$ ,  $a = e^{i\theta}$ , SE LLAMA GIRO

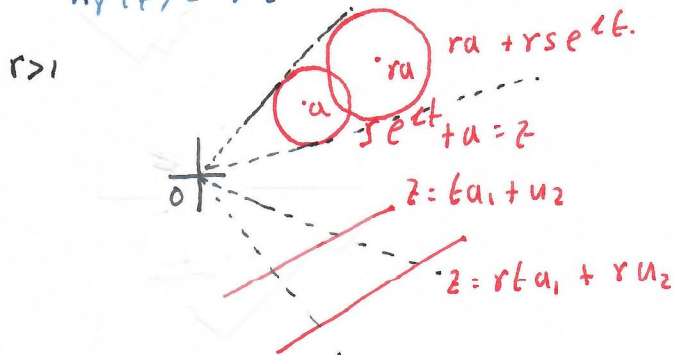


TAMBIÉN SI  $z = ta_1 + a_2$

$az = ta_1 \cdot a + a_2 \cdot a$  (LLEGO AL

GIRO DE UNA RECTA TENGO OTRA RECTA.

$h_r(z) = rz$  con  $r > 0$  SE LLAMA UNA HOMOTECIA



$I(z) = \frac{1}{z}$  SE LLAMA INVERSIÓN.

OBSERVACIÓN  $T_b$ ,  $r_a$ ,  $h_r$  y  $I$  SON CASOS PARTICULARES DE TRANSFORMACIONES DE MÖBIUS.



PROPOSICIÓN Toda transformación de Möbius es composición de traslaciones, giros, homotecias e inversiones:

DEM sea  $f(z) = \frac{az+b}{cz+d}$  con  $ad-bc \neq 0$ .

$$f(z) = \begin{cases} (*) & \frac{1}{cz+d} \cdot \frac{bc-ad}{c} + \frac{a}{c} \quad \text{SI } c \neq 0 \\ (**) & \frac{a}{d}z + \frac{b}{d} \quad \text{SI } c = 0. \end{cases}$$

$$(*) \quad f(z) = \underbrace{t_{\frac{a}{c}} \circ h_{|\frac{bc-ad}{c}|} \circ r_{\text{Arg}(\frac{bc-ad}{c})} \circ I \circ t_{\frac{1}{d}}}_{\frac{bc-ad}{c} \times \frac{1}{cz+d}} \circ \underbrace{h_{|c|} \circ r_{|\text{Arg}c|}}_{c \times z}(z)$$

$$(**) \quad f(z) = t_{\frac{b}{d}} \circ h_{|\frac{a}{d}|} \circ r_{\text{Arg}(\frac{a}{d})}(z).$$

TEOREMA El conjunto  $A$  de rectas y circunferencias, en el plano es invariante para toda transformación de Möbius (e.d.). Si  $f$  es una transformación de Möbius entonces  $f(A) \subseteq A$ .

DEM

LEMA sea  $I(z) = \frac{1}{z}$ , entonces toda recta o circunferencia en el plano se transforma por  $I$  en otra recta o circunferencia en el plano.

Probado este lema, por la proposición anterior toda recta (o circunferencia) se transforma por traslaciones, homotecias, giros e inversiones luego llegamos a otra recta o circunferencia (o recta o circunferencia respectivamente).



NOMBRE	GRUPO
APELLIDOS	
ELEGIDO EN	

## LA INVERSIÓN GEOMÉTRICA

LEMA SEA  $I(z) = \frac{1}{\bar{z}}$  LA INVERSIÓN. EL CONJUNTO DE RECTAS Y CIRCUNFERENCIAS DEL PLANO ES INVARIANTE POR  $I$

DEM  $\frac{1}{\bar{z}} = \overline{\left(\frac{1}{z}\right)}$

SEAN  $f(z) = \bar{z}$

y  $g(z) = \frac{1}{z}$  ASÍ  $I = f \circ g$

$f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$(x, y) \rightarrow f(x, y) = (x, -y) \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

$f$  ES UNA APLICACIÓN LINEAL Y POR TANTO TRANSFORMA RECTAS EN RECTAS

SEA  $C_{a,r} = \{z \in \mathbb{C} : |a-z| = r\}$

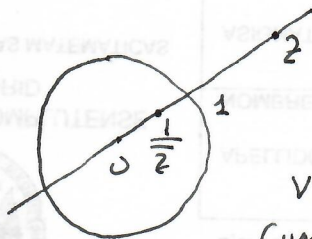
ASÍ  $|f(a) - f(z)| = |\bar{a} - \bar{z}| = |\overline{a-z}| = |a-z| = r$

VEGO  $f(C_{a,r}) = C_{\bar{a},r}$

DEF LA APLICACIÓN  $g: \mathbb{C} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{C} \setminus \{0\}$   
 $z \rightarrow g(z) = \frac{1}{z}$ ,  $g(0) = \infty$

SE LA CONOCE CON EL NOMBRE DE INVERSIÓN GEOMÉTRICA RESPECTO DE LA CIRCUNFERENCIA  $\partial D(0,1)$

OBSERVACIÓN COMO  $z \rightarrow \frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$



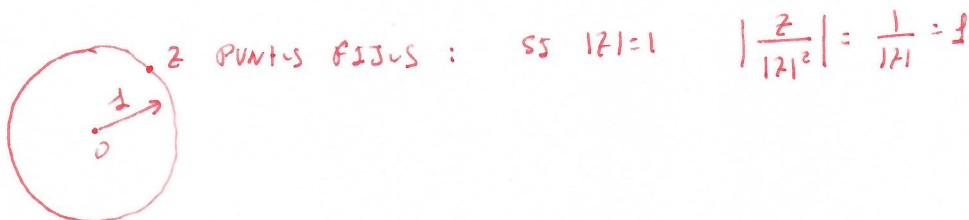
$g(z)$  ES EL PUNTO SOBRE LA SEMIRECTA OZ DE MÓDULO  $\frac{1}{|z|}$ .

VEAMOS QUE LA INVERSIÓN GEOMÉTRICA CONSERVA RECTAS Y CIRCUNFERENCIAS Y TENDREMOS PRUBANDO EL LEMA.

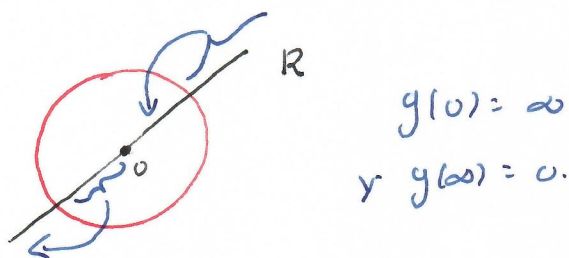
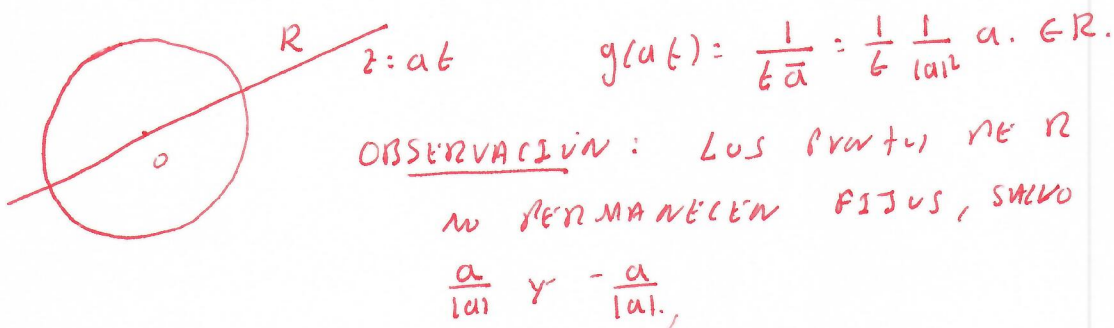
# PROPIEDADES DE LA INVERSIÓN GEOMÉTRICA

SEA  $g(z) = \frac{1}{\bar{z}}$  LA INVERSIÓN CON RESPECTO A  $\partial D(0,1)$

1)  $\forall z \in \partial D(0,1) \quad g(z) = z$



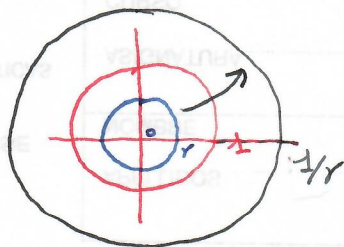
2) SEA  $z = ta \quad a \in \mathbb{C}, \quad$  LA RECTA VECTORIAL  $R$ ,  
ENTONCES  $g(R) = R$ .



3) SEA  $C_{0,r}$  LA CIRCUNFERENCIA DE  
CENTRO 0 Y RADIO  $r \quad g(C_{0,r}) = C_{0,1/r}$

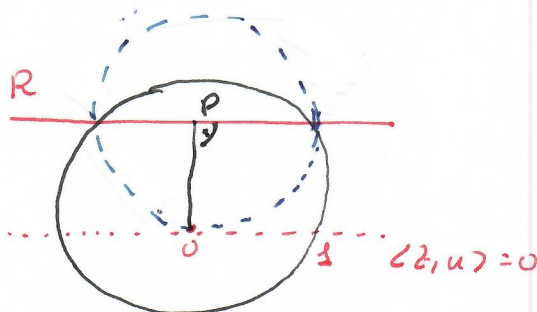
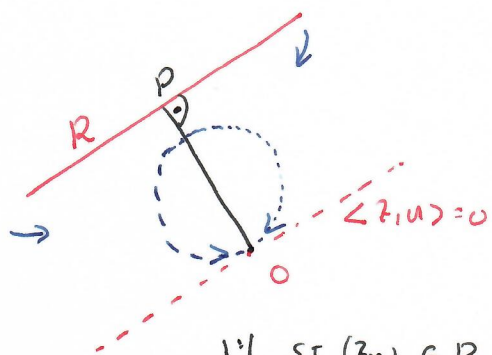
$$z \in C_{0,r} \Rightarrow |z| = r$$

$$\text{y } \left| \frac{1}{\bar{z}} \right| = \frac{1}{|z|} = \frac{1}{r} \Rightarrow \frac{1}{\bar{z}} \in C_{0,1/r}$$



# PROPIEDADES DE LA INVERSIÓN GEOMÉTRICA

4:] SEA  $R = \{z : \langle z, a \rangle + r = 0\}$ ,  $r \neq 0$ , UNA RECTA QUE NO PASA POR 0.  $g(R)$  ES UNA CIRCUNFERENCIA QUE PASA POR EL ORIGEN



1:] SI  $(z_n) \in R$  Y  $|z_n| \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \infty \Rightarrow \frac{1}{z_n} \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$

ASI  $g(\infty) = 0$  Y  $\frac{P}{|P|^2} \in g(R)$  CON  $OP \perp \langle z, a \rangle = 0$ .

2:]  $g(R)$  QUE HA EN EL MISMO SEMIPLANO QUE  $R$  CON RESPECTO DE LA RECTA QUE PASA POR EL ORIGEN PARA LEJA A  $R$  (E.I.  $\langle z, a \rangle = 0$ ).

( $R$  ES CONVEXO Y  $g(R)$  ES CONVEXO Y NO SE SEPARAN  $\langle z, a \rangle = 0$ ).

3:] SEA  $P \in R$  CON  $\min\{\text{dist}(0, R)\} = \text{dist}(0, P)$ .  
ENTONCES  $g(R) = C_{\frac{1}{2|P|^2}P, \frac{1}{2|P|}}$

DEM  $R$  SE PUEDE ESCRIBIR COMO  $\langle z, P \rangle - |P|^2 = 0$   
( $P \perp R$  COMO  $a \perp R$ ).

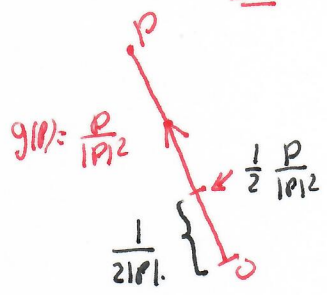
- CLARAMENTE  $0 \in C_{\frac{1}{2|P|^2}P, \frac{1}{2|P|}}$ .

AHORA  $|g(z) - \frac{1}{2|P|^2}P|^2 \stackrel{z \in R}{=} \left\langle \frac{z}{|z|^2} - \frac{1}{2|P|^2}P, \frac{z}{|z|^2} - \frac{1}{2|P|^2}P \right\rangle =$

$= \frac{1}{|z|^2} - 2 \frac{1}{2|P|^2} \frac{1}{|z|^2} \langle z, P \rangle + \frac{1}{4|P|^2} =$   
 $\downarrow$   
 $\langle z, P \rangle = |P|^2$

$= \frac{1}{|z|^2} - 2 \frac{1}{2|P|^2} \cdot \frac{1}{|z|^2} |P|^2 + \frac{1}{4|P|^2} = \left(\frac{1}{2|P|}\right)^2$

LUEGO  $g(R) \subseteq C_{\frac{1}{2|P|^2}P, \frac{1}{2|P|}}$ . LA IGUALDAD SE DA POR CONVEXIDAD.



PROPIEDADES DE LA INVERSIÓN  
GEOMÉTRICA

5<sup>o</sup>] SEA  $C_{a,|a|}$  UNA CIRCUNFERENCIA DE CENTRO  $a$  Y QUE PASA POR  $\underline{0}$  ENTONCES

$g(C_{a,|a|})$  ES UNA RECTA  $R$

$$R = \{z : \langle z, \frac{1}{2a} \rangle - \langle \frac{1}{2a}, \frac{1}{2a} \rangle = 0\}$$

DEM

$$g \circ g(z) = z \quad \text{ASI}$$

$$g(R) = C_{a,|a|} \quad \text{LUEGO}$$

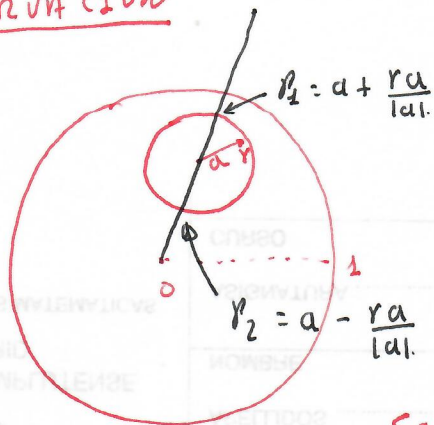
$$g^2(R) = R = g(C_{a,|a|})$$

6<sup>o</sup>]  $g^2$  ES LA IDENTIDAD

7<sup>o</sup>] SEA  $C_{a,r}$   $a \neq 0$  Y  $r \neq |a|$  UNA CIRCUNFERENCIA DE CENTRO  $a$  ( $a \neq 0$ ) Y RADIO  $r \neq |a|$  (ASI  $0 \notin C_{a,r}$ ). ENTONCES  $g(C_{a,r}) = C_{b,s}$  DONDE:

$$b = \frac{1}{(1 - \frac{r^2}{|a|^2})\bar{a}} \quad \text{Y} \quad s = \frac{r}{|a|^2 - r^2} \quad \text{O} \quad \frac{r}{r^2 - |a|^2}$$

OBSERVACION



$$b = \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{\rho_1} + \frac{1}{\rho_2} \right] =$$

$$= \frac{1}{2} \left[ \frac{1}{(1 + \frac{r}{|a|})\bar{a}} + \frac{1}{(1 - \frac{r}{|a|})\bar{a}} \right] =$$

$$= \frac{1}{(1 - \frac{r^2}{|a|^2})\bar{a}}$$

$$s = \frac{1}{2} \left| \frac{1}{\rho_1} - \frac{1}{\rho_2} \right| = \frac{1}{2} \left| \frac{\frac{2r}{|a|}}{(1 - \frac{r^2}{|a|^2})\bar{a}} \right| = \frac{r}{|a|^2 - r^2}$$



Def M Si  $z \in C_{u,r}$

$$r^2 = \langle z-a, z-a \rangle = |z|^2 + |a|^2 - 2\langle z, a \rangle$$

$$\text{y ASS } \langle z, a \rangle = \frac{-r^2 + |z|^2 + |a|^2}{2} \quad (*)$$

donc utero l'annu si  $z \in C_{u,r}$

$$\left| \frac{1}{z} - b \right|^2 = \left\langle \frac{1}{z} - \frac{1}{(1-r^2/|a|^2)\bar{a}}, \frac{1}{z} - \frac{1}{(1-r^2/|a|^2)\bar{a}} \right\rangle =$$

$$= \left\langle \frac{z}{|z|^2} - \frac{a}{|a|^2-r^2}, \frac{z}{|z|^2} - \frac{a}{|a|^2-r^2} \right\rangle =$$

$$= \frac{1}{|z|^2} + \frac{|a|^2}{(|a|^2-r^2)^2} - 2 \frac{1}{|z|^2} \frac{1}{|a|^2-r^2} \langle z, a \rangle = \quad (*)$$

$$= \frac{1}{|z|^2} + \frac{|a|^2}{(|a|^2-r^2)^2} - 2 \frac{1}{|z|^2} \frac{1}{|a|^2-r^2} \cdot \frac{-r^2 + |z|^2 + |a|^2}{2}$$

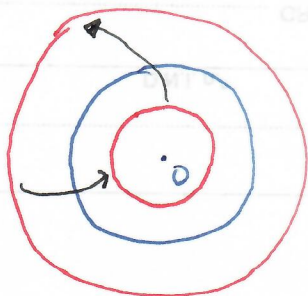
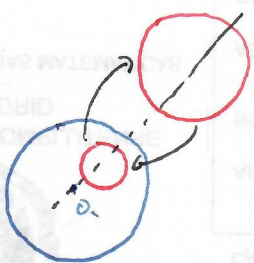
$$= \frac{1}{|z|^2} + \frac{|a|^2|z|^2 - [ |a|^2-r^2 ] ( |z|^2 + |a|^2 - r^2 )}{|z|^2 ( |a|^2 - r^2 )^2} =$$

$$= \frac{1}{|z|^2} + \frac{|z|^2|a|^2 - |a|^2|z|^2 + r^2|z|^2 + [ |a|^2-r^2 ]^2}{|z|^2 ( |a|^2 - r^2 )^2} =$$

$$= \frac{1}{\cancel{|z|^2}} - \frac{1}{\cancel{|z|^2}} + \frac{r^2}{(|a|^2-r^2)^2}$$

$$\text{ASS } \left| \frac{1}{z} - b \right|^2 = \frac{r^2}{(|a|^2-r^2)^2} \quad \text{y } \left| \frac{1}{z} - b \right| = \frac{r}{|a|^2-r^2} = s.$$

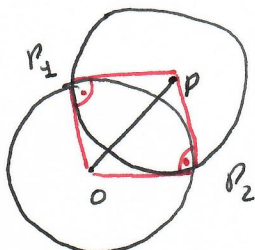
Luego  $y(C_{u,r}) \subseteq C_{b,s}$  ; como  $y(C_{b,s}) \subseteq C_{u,r}$   
 y a otro:  $y^2 = Id.$  se tiene la igualdad.  $\square$



# PROPIEDADES DE LA INVERSIÓN GEOMÉTRICA

$\delta^{\circ}$  ] SEA  $C$  UNA CIRCUNFERENCIA ORTOGONAL  
A  $\partial D(0,1)$ , ENTONCES  $\gamma(C) = C$ .

DEM.



POR ORTOGONALIDAD  
O  $P_1 P_2 P_3$  ES UN CUADRADO  
ASI  $C = C_{P_1, 1}$ , (C ES DE  
RADIO 1)

ASI  $|P| = \sqrt{2}$ , ASI  $O \notin C$  Y POR LA  
PROPIEDAD  $\gamma$

$$\gamma(C_{P_1, 1}) = C_{b, s} \quad \text{CON}$$

$$b = \frac{1}{\left(1 - \frac{1}{|P|^2}\right) \bar{P}} = \frac{1}{(1 - 1/2) \bar{P}} = 2 \frac{P}{|P|^2} = P$$

$$Y \quad s = \frac{1}{|P|^2 - 1} = \frac{1}{2 - 1} = 1.$$

OBSERVACIÓN :

ESTAMOS EN CONDICIONES DE DEBEER UN  
MÓDULO DE GEOMETRÍA HIPERBÓLICA (NO  
EUCLÍDEA). VER POR EJEMPLO GARDINER (p. 266)

CURSO	N.º DE MATRÍCULA	FECHA
ASIGNATURA		GRUPO
NOMBRE	DPT. Nº	
APELLIDOS		

ESQUEMA DE VALORES



# CONSTRUCCION DE TRANSFORMADAS DE MÖBIUS

OBSERVACION SEA  $R \subseteq \mathbb{C}$  UNA RECTA

SEA  $C \subseteq \mathbb{C}$  UN CIRCULO

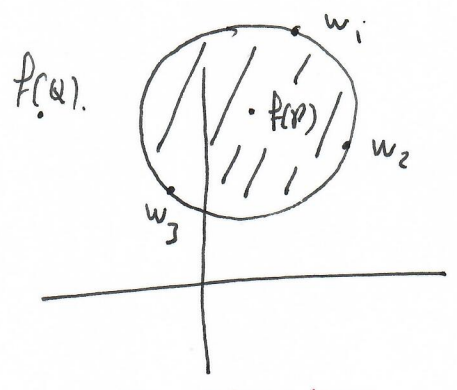
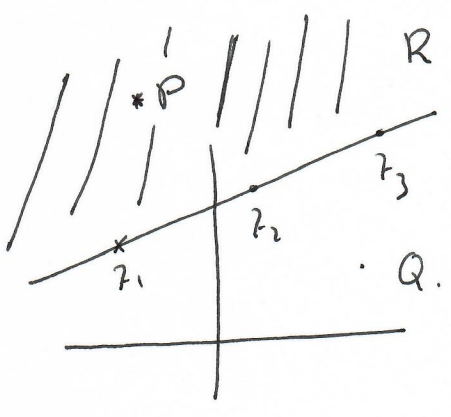
SEAN  $z_1, z_2, z_3 \in R$  PUNTOS DISTINTOS (INCLUSO  $\infty$ ).

SEAN  $w_1, w_2, w_3 \in C$  PUNTOS DISTINTOS.

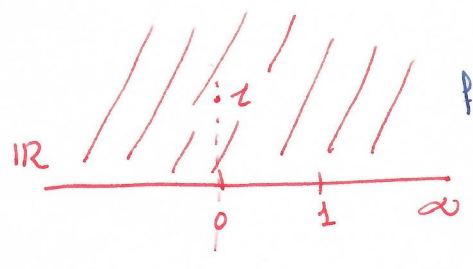
EXISTE UNA ÚNICA TRANS. DE MÖBIUS

$$f(z) = \frac{az+b}{cz+d} \quad \text{con } ad-bc \neq 0$$

TAZ QUE:  $f(z_i) = w_i \quad i=1, 2, 3.$



Ejemplo LA TRANSFORMACION DE CAYLEY

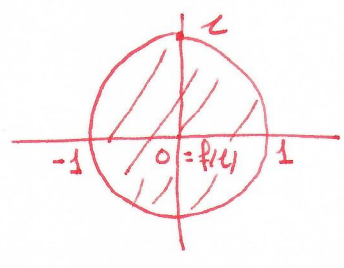


$$f(z) = \frac{z-i}{z+i}$$

$$f(0) = 1$$

$$f(\infty) = -1$$

$$f(1) = i$$



COMO TRES PUNTOS DE UNA RECTA SE TRANSFORMAN EN TRES PUNTOS DE UNA CIRCUNFERENCIA, YA QUE CLARO QUE UNA RECTA SE TRANSFORMA EN LA CIRCUNFERENCIA.

