

## Solutions d'équations de réaction-diffusion non linéaires explosant au bord parabolique

Catherine BANDLE, Gregorio DIAZ et Jesús Ildefonso DIAZ

**Résumé** — Nous étudions l'existence, le comportement asymptotique près du bord parabolique et l'unicité des solutions qui explosent au bord parabolique, d'une classe d'équations de réaction-diffusion non linéaires et nous étendons des résultats établis pour le cas elliptique ([1], [4]). Un outil important est la construction de sur- et sous-solutions appropriées.

### Solutions of reaction-diffusion equations blowing up on the parabolic boundary

**Abstract** — We study the existence, the asymptotic behaviour near the parabolic boundary and the uniqueness of the solutions of nonlinear reaction-diffusion equations, which blow up on the parabolic boundary. We extend some results for elliptic problems given in ([1], [4]). A fundamental tool is the construction of suitable upper and lower solutions.

**Abridged English Version** — We consider reaction-diffusion problems of the form

$$(\mathcal{P}) \quad \begin{cases} u_t - \Delta \phi(u) = -f(u) & \text{in } D \times \mathbb{R}_+ \\ u(x, t) \rightarrow \infty & \text{as } (x, t) \rightarrow \Sigma := (\partial D \times \mathbb{R}_+) \cup (\partial D \times \{0\}). \end{cases}$$

Under the assumptions  $(C_1)$ - $(C_3)$  we establish the existence of a minimal solution to the problem. The proof is based on a Perron process combined with *a priori* estimates. It is also shown that this minimal solution  $u(x, t)$  converges to  $V(x)$ , as  $t \rightarrow \infty$ , where  $V$  is the unique solution of the corresponding stationary problem

$$-\Delta \phi(v) + f(v) = 0 \quad \text{in } D, \quad v(x) \rightarrow \infty \quad \text{as } x \rightarrow \partial D.$$

We then prove that

$$\frac{u(x, t)}{z(t)} \rightarrow 1 \quad \text{as } (x, t) \rightarrow \partial D \times \{0\}$$

where  $z' = -f(z)$ ,  $\lim_{t \rightarrow 0} z(t) = \infty$ . Moreover we deduce

$$\frac{u(x, t)}{V(x)} \rightarrow 1 \quad \text{as } (x, t) \rightarrow \partial D \times \mathbb{R}_+$$

Under the additional assumptions  $(C_4)$ - $(C_5)$ , this behaviour can be shown to hold for any other solution of the original problem  $U(x, t)$ . Since  $U(x, t)/u(x, t) \rightarrow 1$  as  $(x, t) \rightarrow \Sigma$ , a refined version of a Laetsch type argument implies that there is only one solution  $u(x, t)$ . This solution satisfies an isoperimetric inequality. Moreover in convex domains its level surfaces are also convex if  $\phi(s) = s$ . We also add some remarks on inhomogeneous problems. This Note extends results known for the corresponding stationary problem ([1], [2], [4]). The motivation came from a control problem [5]. The study of  $(\mathcal{P})$  is also important, if

---

Note présentée par Jacques-Louis LIONS.

we want to establish universal bounds in reaction-diffusion processes with sinks (see [3] and its references).

1. Soit  $D \subset \mathbb{R}^N$  un domaine borné de frontière  $\partial D \in \mathcal{C}^3$ . Désignons par  $\Sigma$  le bord parabolique  $(D \times \{0\}) \cup (\partial D \times \mathbb{R}_+)$ . Le sujet de cette Note est l'étude du problème parabolique non linéaire

$$(\mathcal{P}) \quad \begin{cases} u_t - \Delta \phi(u) = -f(u) & \text{dans } D \times \mathbb{R}_+ \\ u(x, t) \rightarrow \infty & \text{lorsque } (x, t) \rightarrow \Sigma. \end{cases}$$

Nous supposons que  $\phi$  et  $f$  sont des fonctions positives, définies sur  $\mathbb{R}_+$ , vérifiant les conditions

$$(C_1) \quad \phi(0) = 0, \quad \phi'(s) > 0 \quad \text{et} \quad \phi''(s) \geq 0, \quad \forall s > 0.$$

$$(C_2) \quad f(0) = 0 \quad \text{et} \quad f'(s) \geq 0, \quad \forall s > 0, \quad f'(0) < \infty.$$

Nous associons à  $(\mathcal{P})$  le problème dynamique

$$(\mathcal{D}) \quad \frac{dz(t)}{dt} = -f(z(t)) \quad \text{pour } t > 0, \quad z(t) \rightarrow \infty \quad \text{lorsque } t \rightarrow 0$$

et le problème stationnaire

$$(\mathcal{S}) \quad \Delta \phi(v) = f(v) \quad \text{dans } D, \quad v(x) \rightarrow \infty \quad \text{lorsque } x \rightarrow \partial D.$$

Si on pose  $g(s) := f(\phi^{-1}(s))$  et  $G(s) = \int_0^s g(\sigma) d\sigma$ , il est bien connu ([1], [4]) que  $(\mathcal{S})$  possède une *solution unique*  $V(x)$  si et seulement si

$$(C_3) \quad \chi(s) = \int_s^\infty (d\sigma / \sqrt{2G(\sigma)}) < \infty.$$

Les conditions  $(C_1)$ - $(C_3)$  impliquent [1] que

$$\psi(s) := \int_s^\infty \frac{d\sigma}{f(\sigma)} < \infty.$$

Par conséquent, la solution de  $(\mathcal{D})$  existe et elle est donnée par  $z(t) = \psi^{-1}(t)$ .

*Remarques.* — 1. Les conditions  $(C_1)$ - $(C_3)$  sont vérifiées pour  $\phi(s) = s^m$  avec  $m \geq 1$  et pour  $f(s) = s^p$  avec  $m < p$  ou bien pour  $f(s) = e^s - 1$ .  $\square$

2. Afin d'établir l'existence d'une solution de  $(\mathcal{P})$ , nous considérons le problème tronqué

$$(\mathcal{P})_n \quad \begin{cases} \frac{\partial u_n}{\partial t} - \Delta \phi(u_n) = -f(u_n) & \text{dans } D \times \mathbb{R}_+ \\ u_n(x, t) = n & \text{sur } \Sigma. \end{cases}$$

De façon analogue nous définissons les problèmes  $(\mathcal{D})_n$  et  $(\mathcal{S})_n$ . Nous désignons par  $v_n$  et par  $z_n$  les solutions correspondantes. Comme dans [1], [4] il est facile de voir que  $v_n \rightarrow v$  dans  $\mathcal{C}(K)$  si  $n \rightarrow \infty$ , pour tout compact  $K \subset D$  et que  $v$  est une solution classique de  $(\mathcal{S})$  [et donc  $v(x) = V(x)$ ,  $x \in D$ ]. De même  $z_n \rightarrow z$  dans  $\mathcal{C}(I)$ , si  $n \rightarrow \infty$ , pour tout intervalle compact  $I$  de  $\mathbb{R}_+$  et  $z$  est une solution de  $(\mathcal{D})$ . On a

THÉORÈME 1. — (a) Supposons que  $f$  et  $\phi$  vérifient  $(C_1)$ - $(C_2)$ . Alors  $\forall (x, t) \in D \times \mathbb{R}_+$

$$u(x, t) = \lim_{n \rightarrow \infty} u_n(x, t)$$

est une solution classique de  $(\mathcal{P})$  qui est minimale au sens que  $u(x, t) \leq U(x, t)$  pour toute autre solution  $U$  de  $(\mathcal{P})$ . On a aussi que  $u(x, t) > 0$  et  $u_t(x, t) \leq 0$ ,  $\forall (x, t) \in D \times \mathbb{R}_+$ .

(b) Si de plus on suppose que

$$(C_4) \quad g(s_1) + g(s_2) \leq g(s_1 + s_2), \quad \forall s_1, s_2 > 0$$

alors le comportement asymptotique de  $u$  est donné par les expressions suivantes :

$$(1) \quad \|u(\cdot, t) - V(\cdot)\|_{L^\infty(D)} = O(z(t)) \quad \text{quand } t \rightarrow \infty,$$

$$(2) \quad \frac{u(x, t)}{z(t)} \rightarrow 1 \quad \text{lorsque } (x, t) \rightarrow (x_0, 0) \quad \text{avec } x_0 \in D,$$

$$(3) \quad \frac{u(x, t)}{V(x)} \rightarrow 1 \quad \text{lorsque } (x, t) \rightarrow (x_0, t_0) \in \Sigma \quad \text{avec } t_0 > 0.$$

*Démonstration.* — L'existence d'une solution classique  $u_n$  de  $(\mathcal{P})_n$  peut être obtenue par la méthode de sur et sous-solutions, en prenant la fonction  $\underline{u}_n = z_n(t) = (\psi^{-1}(t + \psi(n)))$  comme sous-solution et  $\bar{u}_n = n$  comme sur-solution. Par le principe du maximum on a  $u_n(x, t) \leq u_{n+1}(x, t)$ . En outre, si on définit  $\hat{u} = \phi^{-1}(\phi(\hat{z}(t)) + \phi(\hat{v}(x)))$  où  $\hat{z}$  et  $\hat{v}$  sont des solutions de  $(\mathcal{D})$  et  $(\mathcal{S})$  avec  $f$  remplacée par  $f/2$  on a

$$\frac{\partial \hat{u}}{\partial t} - \Delta \phi(\hat{u}) = - \frac{\phi'(\hat{z})}{\phi'[\phi(\hat{u})]} \frac{f(\hat{z})}{2} - \Delta \phi(\hat{v}).$$

En vue de  $(C_1)$ ,  $\phi'[\phi(\hat{u})] \geq \phi'[\phi(\hat{z})]$  ce qui montre que  $\hat{u}$  est une sur-solution de  $(\mathcal{P})_n$  et alors  $u_n \leq \hat{u}$ . La suite  $\{u_n(x, t)\}_n^\infty$  est par conséquent bornée uniformément sur chaque compact de  $D \times \mathbb{R}_+$ . Moyennant un raisonnement standard, on déduit que  $\lim_{n \rightarrow \infty} u_n(x, t) = u(x, t)$  dans  $\mathcal{C}(\bar{K})$  pour tout  $K \subset\subset D \times \mathbb{R}_+$ .  $u \leq \hat{u}$  et que  $u$  est une solution

classique de  $(\mathcal{P})$ . Comme pour toute solution  $U(x, t)$  on a  $u_n(x, t) \leq U(x, t)$  on conclut que  $u(x, t) \leq U(x, t)$ . De plus  $u(x, t) \geq z(t) > 0$  [par  $(C_2)$ ] et comme  $\bar{u}_n(x, 0) = n$  est une sur-solution de  $(\mathcal{S})_n$  on sait par [9] que  $(u_n)_t \leq 0$  et donc  $u_t \leq 0$ . Pour prouver la deuxième partie nous observons que grâce à  $(C_4)$ ,  $\bar{u}_n = \phi^{-1}[\phi(z_n(t)) + \phi(v_n(x))]$  est une sur-solution de  $(\mathcal{P})_n$ . De plus, il est facile de voir (par exemple en utilisant l'inégalité de Kato) que  $\underline{u}_n(x, t) = \phi^{-1}[\max\{\phi(v_n(x)), \phi(z_n(t))\}]$  est une sous-solution de  $(\mathcal{P})_n$ . On a donc

$$\underline{u}_n(x, t) \leq u_n(x, t) \leq \bar{u}_n(x, t), \quad \forall (x, t) \in D \times \mathbb{R}_+.$$

La concavité de  $\phi^{-1}$  entraîne que  $\bar{u}_n \leq z_n(t) + v_n(x)$ . Puisque  $z_n(t) \rightarrow 0$  lorsque  $t \rightarrow \infty$  on obtient  $u_n(x, t) \rightarrow v_n(x)$  quand  $t \rightarrow \infty$ . Les autres résultats sont une conséquence immédiate de l'inégalité

$$\phi^{-1}[\max\{\phi(V(x)), \phi(z(t))\}] \leq u(x, t) \leq z(t) + V(x), \quad \forall (x, t) \in D \times \mathbb{R}_+. \quad \square$$

Si  $f$  est  $g$  vérifiant en outre  $(C_1)$ - $(C_4)$  la condition

$$(C_5) \quad \liminf_{s \rightarrow \infty} \frac{\chi(\beta s)}{\chi(s)} > 1, \quad \forall \beta \in (0, 1)$$

avec  $\chi$  donné dans  $(C_2)$ , alors on a ([1], [4])  $V(x)/w(\delta(x)) \rightarrow 1$  lorsque  $x \rightarrow \partial D$ . Ici,  $w(\delta) = \phi^{-1}(\chi^{-1}(\delta))$  est la solution de

$$\phi''(w) = f(w) \quad \text{dans } \mathbb{R}_+, \quad w(\delta) \rightarrow \infty \quad \text{quand } \delta \rightarrow 0,$$

et  $\delta(x) := \text{dist}(x, \partial D)$ . Par conséquent on obtient le corollaire suivant.

COROLLAIRE 1. — Sous les conditions (C<sub>1</sub>)-(C<sub>5</sub>) on a

$$\frac{u(x, t)}{w(\delta(x))} \rightarrow 1 \quad \text{si } (x, t) \rightarrow (x_0, t_0) \in \Sigma \quad \text{avec } t_0 > 0. \quad \square$$

Le comportement asymptotique de  $u$  sur  $\Sigma$  subsiste pour n'importe quelle solution  $U(x, t)$  de  $(\mathcal{P})$ .

THÉORÈME 2. — Sous les conditions (C<sub>1</sub>)-(C<sub>5</sub>) les solutions  $U(x, t)$  de  $(\mathcal{P})$  ont toutes le même comportement asymptotique près de  $\Sigma$ . Plus précisément,

$$\frac{U(x, t)}{z(t)} \rightarrow 1 \quad \text{quand } (x, t) \rightarrow (x_0, 0), \quad x_0 \in D$$

$$\frac{U(x, t)}{w(\delta(x))} \rightarrow 1 \quad \text{quand } (x, t) \rightarrow (x_0, t_0) \in \Gamma, \quad t_0 > 0.$$

*Démonstration.* — En vertu du théorème 1, il suffit d'établir la borne supérieure. En effet, soit  $B \subset D$  une boule telle que  $x_0 \in \partial B \cap \partial D$  si  $t_0 > 0$  et  $x_0 \in B$  si  $t_0 = 0$ . Considérons la solution minimale  $\hat{u}(x, t)$  de  $(\mathcal{P})$  dans  $B \times \mathbb{R}_+$ . Par le principe du maximum on a  $U(x, t) \leq \hat{u}(x, t)$ . En appliquant le théorème 1 et le corollaire 1 on obtient le résultat.  $\square$

THÉORÈME 3. — Sous les conditions (C<sub>1</sub>)-(C<sub>5</sub>) le problème  $(\mathcal{P})$  possède une seule solution.

*Démonstration.* — Elle repose sur une idée classique de Laetsch. Il suffit de montrer que  $u \geq U$  pour toute autre solution  $U$  de  $(\mathcal{P})$ . On déduit des théorèmes 1 et 2 que  $\forall \lambda > 0$  arbitraire,  $\limsup_{(x, t) \rightarrow \Sigma} \phi(U)/(1 + \lambda)\phi(u) < 1$ . Donc il existe  $C(\lambda) > 0$  telle

que  $U(x, t) \leq w(x, t) := \phi^{-1}((1 + \lambda)\phi(u))$  si  $\text{dist}((x, t), \Sigma) < C(\lambda)$ . En utilisant que  $u_t \leq 0$  et que  $\phi$  est convexe on déduit que  $w_t - \Delta\phi(w) + f(w) = \eta_\lambda(x, t)$  dans  $\{(x, t) : \text{dist}((x, t), \Sigma) > C(\lambda)\}$ , où  $[\eta_\lambda(x, t)]_+ \rightarrow 0$  quand  $\lambda \rightarrow 0$ . En vertu de la dépendance continue par rapport aux données [6] on obtient le résultat.  $\square$

*Remarque 2.* — Le problème  $(\mathcal{P})$  joue un rôle important en théorie du contrôle ([5], [8]). Il fournit aussi des estimations universelles pour le problème parabolique aux limites correspondant (voir [3] et ses références).  $\square$

*Remarque 3.* — Plusieurs propriétés du type isopérimétrique connues pour les solutions de l'équation de réaction-diffusion avec des conditions aux limites finies peuvent être étendues aux solutions du problème  $(\mathcal{P})$ . Par exemple, si on suppose (C<sub>1</sub>), (C<sub>2</sub>) et  $g$  convexe, alors

$$(4) \quad \min_D u(\cdot, t) \geq \min_B U(\cdot, t), \quad \forall t > 0$$

où  $B$  est la boule centrée à l'origine telle que  $\text{vol}(D) = \text{vol}(B)$  et  $U$  est la solution de  $(\mathcal{P})$  en  $B \times \mathbb{R}_+$ . Pour démontrer (4) il suffit d'appliquer la proposition 6 de [6] aux solutions approchées  $u_n$  et  $U_n$ .  $\square$

*Remarque 4.* — Si  $D$  est strictement convexe et  $\phi(s) = s$ , on peut montrer que les ensembles de niveau de  $u(\cdot, t)$ ,  $D_\delta(t) = \{x \in D : u(x, t) \leq \delta\}$ , sont convexes  $\forall \delta > 0$  et  $\forall t > 0$ . Pour montrer ce résultat on doit d'abord supposer que  $\phi(s) = s^\lambda$  avec  $\lambda \in (1/2, 1)$ . On vérifie les hypothèses de [7] sur un problème associé à  $(P)_n$ . Ensuite on passe à la limite  $\lambda \rightarrow 1$  et  $n \rightarrow \infty$ , et on obtient le résultat  $\square$

4. PROBLÈMES NONHOMOGÈNES. — Supposons  $1 \leq m < p$ . Considérons l'équation non-homogène

$$(\mathcal{P}) \quad u_t - \Delta u^m = -u^p + h(x) + k(t) \quad \text{dans } D \times \mathbb{R}_+$$

où  $h$  et  $k$  sont des fonctions positives et continues dans  $D \times \mathbb{R}_+$  et  $\mathbb{R}_+$ . Nous supposons en outre que

$$(C_6) \quad \text{le problème} \begin{cases} \tilde{z}' = -\tilde{z} + k(t), & t > 0 \\ \lim_{t \rightarrow 0} \tilde{z}(t) = \infty & \text{et} & \lim_{t \rightarrow \infty} \tilde{z}(t) = 0 \end{cases} \text{ a une solution}$$

$$(C_7) \quad \lim_{x \rightarrow \partial D} h(x) \delta^q(x) = l > 0 \quad \text{pour} \quad q \in \left[ 2, \frac{2p}{p-m} \right].$$

Grâce à (C<sub>7</sub>) l'équation

$$(\mathcal{P}) \quad -\Delta v^m + v^p = h \quad \text{dans } D$$

possède une solution unique  $\tilde{V}$ , qui vérifie ([1], [4])

$$\lim_{\delta(x) \rightarrow 0} \tilde{V}(x) (\delta(x))^{2/(p-m)} = \tau^{1/m} \quad \text{avec } \tau \text{ solution de } \left[ \frac{2(mp+m^2)}{(p-m)^2(1-\tau)} \right]^{p/(p-m)} \tau = l.$$

D'autre part, si on a

$$(C_8) \quad \lim_{x \rightarrow \partial D} h(x) \delta^q(x) = l > 0 \quad \text{pour} \quad q > \frac{2p}{p-m}$$

le problème  $(\tilde{\mathcal{P}})$  possède une solution unique  $\tilde{V}$  qui vérifie [4]

$$\lim_{\delta(x) \rightarrow 0} \tilde{V}(x) (\delta(x))^{q/p} = l^{-1/m}.$$

THÉORÈME 4. — (a) Le problème  $(\tilde{\mathcal{P}})$  avec  $u \rightarrow \infty$  quand  $(x, t) \rightarrow \Sigma$  a une solution unique  $U$  qui satisfait (1)-(3) du théorème 1 à condition de remplacer  $V$  et  $z$  par  $\tilde{V}$  et  $\tilde{z}$ .

(b) Si en outre

$$\lim_{\delta(x) \rightarrow 0} h(x) (\delta(x))^q = l > 0, \quad q \geq 2,$$

toutes les solutions du problème  $(\tilde{\mathcal{P}})$ , indépendamment des conditions au bord convergent vers  $\tilde{V}$  lorsque  $t \rightarrow \infty$ .

Démonstration. — La démonstration de (a) est analogue à celle du cas homogène. (b) découle du fait que  $\underline{u}=0$  est une sous-solution et  $\bar{u}=U$  une sur-solution. Donc, localement  $u(x, t)$  est borné uniformément. En vue d'un résultat de [4] toute fonction vérifiant  $-\Delta v^m + v^p = h(x)$  dans  $D$  coïncide avec  $\tilde{V}(x)$ .  $\square$

Remarque 5. — Les résultats de cette Note s'étendent au cas où l'explosion a lieu dans un sous-ensemble de  $\Sigma$  et au cas où  $\Delta$  est remplacé par un opérateur elliptique plus général. L'existence lorsque  $u(x, 0)$  appartient à  $L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  a été étudiée dans [10].

G. D. et J.I.D. sont soutenus par le projet PB90/0620 de la DGICYT (Espagne).

Note remise le 15 octobre 1993, acceptée le 19 octobre 1993.

#### RÉFÉRENCES BIBLIOGRAPHIQUES

- [1] C. BANDLE et M. MARCUS, *J. Anal. Math.*, 58, 1992, p. 9-24.
- [2] C. BANDLE et M. MARCUS, *Asymptotic behaviour of solutions and their derivatives with blow up on the boundary* (manuscrit).
- [3] M. G. CRANDALL, P.-L. LIONS et P. SOUGANIDIS, *Arch. Rat. Mech. Anal.*, 105, 1989, p. 163-190.
- [4] G. DÍAZ et R. LETELIER, *Nonlinear Analysis MTA*, 20, 1993, p. 97-125.
- [5] J. I. DÍAZ, *C. R. Acad. Sci. Paris*, 312, série I, 1991, p. 519-522.
- [6] J. I. DÍAZ, *Memorias de la Real Academia de Ciencias de Madrid*, XXVIII, 1991.
- [7] N. J. KOREVAAR, *Ind. Univ. Math. J.*, 32, n° 4, 1983, p. 603-614.

- 
- [8] J. M. LASRY et P.-L. LIONS, *Math Ann.*, 283, 1989, p. 583-630.  
[9] D. SATTINGER, *Ind. Univ. Math. J.*, 21, 1972, p. 979-1000.  
[10] J. L. VAZQUEZ et M. WALIAS, Existence and uniqueness of solution of diffusion-absorption equations with general data, *Journal of Differential and Integral Equations* (à paraître).

---

C. B. : *Institut Mathématique, Université de Bâle, Rheinsprung 21, CH-4051 Bâle, Suisse;*

G. D. et J. I. D. : *Departamento de Matemática Aplicada,  
Universidad Complutense de Madrid, 28040 Madrid, Espagne.*