

CONICAS AFINES en $A_2 \subset \mathbb{P}_2$ (12-1)

Una conica afín en A_2 tiene por ecuación

$$C: (1, x_1, x_2) \left(\begin{array}{c|c} a_{00} & a^t \\ \hline a & A \end{array} \right) \begin{pmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

donde $A = \begin{pmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$ es una matriz $n \times n$ $A \neq 0$

invertible y está determinada por la matriz A salvo constantes multiplicativas

teniendo en cuenta que $x_1 = \frac{x_1}{x_0}$ $x_2 = \frac{x_2}{x_0}$

Multiplicando todo por x_0 queda

$$\tilde{C}: (x_0, x_1, x_2) A \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{que}$$

es una conica proyectiva, denominada extensión proyectiva de C

o llame

$$\text{im } C = (\text{im } \tilde{C}) \cap A_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} : (1, x^t) A \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} = 0 \right\}$$

donde hemos puesto $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$

a $C_2: (x_1, x_2) \tilde{A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$ en las

coordenadas $\mathcal{L}_{A_2} \ni (0, x_1, x_2) \rightarrow (x_1, x_2)$

en el plano conico del infinito

y sus imágenes

$$C_2 = C \cap \mathcal{L}_{A_2}$$

tomando \vec{p} como un vector — (12-2)

$$\begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ p & p \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix} \quad \text{con } (*)$$

$|\vec{p}| \neq 0$ y usando sustitución formal

$$\text{queda } C: (1, y^t) \begin{pmatrix} b_{00} & b \\ b^t & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix} = 0 \quad \text{con}$$

$$\begin{pmatrix} b_{00} & b \\ b^t & B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & p^t \\ 0 & P^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ a & A \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ p & P \end{pmatrix} =$$
$$= \begin{pmatrix} b_{00} & b \\ b^t & P^t A P \end{pmatrix}$$

Podemos dar dos interpretaciones

(1) la relación (*) indica un cambio de coordenadas cartesianas. En este

caso se impone un

$$(1, y^t) B \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix} = 0 \quad \text{es la ecuación de } C \text{ en las nuevas coordenadas}$$

(2) la relación (*) indica un homomorfismo

$$\text{epm. } \mathbb{A}_2 \xleftarrow{F} \mathbb{A}_2$$
$$\begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} \xleftarrow{F} \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix}$$

$$\text{entonces } \left((1, y^t) B \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix} = 0 \right) = F^{-1}(C)$$

en todo caso se deduce:

las curvas $e: (1, x^t) A \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} = 0$ y $e': (1, y^t) B \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix}$ son afínmente equivalentes

si $\exists P = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ P & B \end{pmatrix}$ no nulo de forma que haciendo $X = Py$ se tenga $B = P^t A P$, (entonces $\bar{B} = \bar{P}^t \bar{A} \bar{P}$).

- Obsérvese que si e, e' son afínmente equivalentes, entonces:
 - (1) \tilde{e} y \tilde{e}' son proyectivamente equivalentes
 - (2) e_2 y e'_2 " " " "



De hecho, como vemos a veces el recíproco.

Aquí se demuestra para la curva e .

$e: (1, x^t) A \begin{pmatrix} 1 \\ x \end{pmatrix} = 0$ $e_2: (2, 2^t) \bar{A} \begin{pmatrix} 2_1 \\ 2_2 \end{pmatrix} = 0$
 $\tilde{e}: x^t A x = 0$

$\tilde{p}_1 = \text{rg}(A)$ $p_2 = \text{rg} \bar{A}$

$\tilde{\sigma} \equiv$ signatura proyectiva de \tilde{e}

$\tilde{\sigma}_2 \equiv$ signatura proyectiva de e_2

Aquí si $e': (1, y^t) B \begin{pmatrix} 1 \\ y \end{pmatrix} = 0$ y otra curva afm. y $\tilde{p}' = \text{rg}(B)$ $p'_2 = \text{rg} \bar{B}$... etc
 se tiene $\tilde{p} = \tilde{p}'$, $\tilde{\sigma} = \tilde{\sigma}'$
 Case $e' \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} p_2 = p'_2, \\ \sigma_2 = \sigma'_2 \end{array} \right\}$

$\tilde{c} = 3$	$\tilde{c} = 2$	e	\tilde{e}	e_2
$ A \neq 0$	$ A > 0$	$X_1^2 + X_2^2 = -1$	$-x_0^2 + x_1^2 + x_2^2 = 0$	$x_1^2 + x_2^2 = 0$
$\tilde{c} = 3$	ELLIPSE	$X_1^2 + X_2^2 = 1$	$x_0^2 + x_1^2 + x_2^2 = 0$	$\sigma_2 = 2$
NO SINGULAR		$X_1^2 - X_2^2 = 1$	$x_0^2 + x_1^2 - x_2^2 = 0$	$x_1^2 + x_2^2 = 0$
		HIPERBOLA	$\sigma_2 = 1$	$\sigma_2 = 2$
$ A = 0$	$ A > 0$	$X_2 - X_1^2 = 0$	$x_2^2 - x_1^2 = 0$	$x_1^2 = 0$
SINGULAR		$X_1^2 + X_2^2 = 0$	$x_1^2 + x_2^2 = 0$	$\sigma_2 = 1$
		$X_1^2 - X_2^2 = 0$	$x_1^2 - x_2^2 = 0$	$\sigma_2 = 2$
		$X_1^2 = 0$	$x_1^2 = 0$	$\sigma_2 = 0$
		$X_1^2 + 1 = 0$	$x_0^2 + x_1^2 = 0$	$x_1^2 = 0$
		$X_1^2 - 1 = 0$	$x_0^2 - x_1^2 = 0$	$x_1^2 = 0$

$|A| = 1$ or $|A| = -1$

Vamos a tratar en principio con curvas (12-5)
afines no singulares $C: (1, X^2) A \begin{pmatrix} 1 \\ X \end{pmatrix} = 0$
en donde $\det A \neq 0$.

La descripción afm. de estas curvas se
expone en el siguiente

TEOREMA.

... Si C es una curva no degenerada
en A_2 se tiene

(1) C es no degenerada $\Leftrightarrow \det \bar{A} \neq 0$

entonces:

(a) si C es simétrica ($\det \bar{A} > 0$)
existe un SCC γ_1, γ_2 tal que

$$C: \gamma_1^2 + \gamma_2^2 \pm 1 = 0$$

(b) si C es real ($\det \bar{A} < 0$)

entonces existe un SCC γ_1, γ_2 tal que

$$C: \gamma_1^2 - \gamma_2^2 - 1 = 0$$

(2) si C es degenerada ($\det \bar{A} = 0$)

entonces existe un SCC γ_1, γ_2 tal que

$$C: \gamma_2 - 2\gamma_1^2 = 0$$

Demostración.

Consideremos la conica excluida

$$E: x^T A x = 0.$$

entonces el polo de la recta, del infinito

$\mathcal{L}_{A_2} (x_0 = 0)$ será un pto $(1, c_1, c_2)$

$$\text{tal que } (1, c_1, c_2) \begin{pmatrix} a_{00} & a_{01} & a_{02} \\ a_{10} & a_{11} & a_{12} \\ a_{20} & a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

proporcionamos $x_0 = 0$ y de ahí

$$a_{01} + a_{11} c_1 + a_{12} c_2 = 0$$

$$a_{02} + a_{12} c_1 + a_{22} c_2 = 0$$

las incógnitas son c_1 y c_2 que pueden despejarse

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} a_{01} \\ a_{02} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = - \bar{A}^{-1} \begin{pmatrix} a_{01} \\ a_{02} \end{pmatrix}$$

haciendo $X_1 = Y_1 + c_1$

$X_2 = Y_2 + c_2$ \rightarrow ver apéndice final.

se demuestra que la ecuación de la conica queda

$$A + b_{11} Y_1^2 + 2b_{12} Y_1 Y_2 + b_{22} Y_2^2 = 0$$

y el pto c se llama CENTRO DE

$$\text{la conica. } \left(\vec{B} = \frac{1}{b_{00}} \bar{A} \right)$$

(a) Si $\det \vec{A} > 0$, sabemos que existe un cambio de coordenadas

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \text{ anque se que}$$

la forma cuadrática $(y_1, y_2) \vec{A} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$

se escribe ahora como $\pm(z_1^2 + z_2^2)$

Así tenemos dos modelos

$$1 + z_1^2 + z_2^2 = 0 \text{ (elipse imaginaria)}$$

$$1 - z_1^2 - z_2^2 = 0 \text{ (elipse real)}$$

(b) Si $\det \vec{A} < 0$, existe un cambio de coordenadas $\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$ tal que

$$(1 - z_1^2 + z_2^2 = 0)$$

y tenemos una hipérbola.

(2) En el caso $\det \vec{A} = 0$

entonces la forma cuadrática

$$(x_1, x_2) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \text{ se escribe}$$

como un cuadrado perfecto

$$(ax_1 + bx_2)^2 \quad (a \neq 0)$$

$$\text{haciendo } y_1 = ax_1 + bx_2$$

$$y_2 = x_2$$

y sustituyendo formalmente

en la ecuación original

$$x_1 = \frac{y_1}{a} - \frac{b}{a} y_2, \quad x_2 = y_2 \text{ queda}$$

Quede algo así como

12-8

$$y_1^2 + 2\alpha y_1 + 2\beta y_2 + f = 0 \rightarrow \text{dejar}$$

$$(1, y_1, y_2) \begin{pmatrix} f & \alpha & \beta \\ \alpha & 1 & 0 \\ \beta & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = 0$$

Como α no define $\beta \neq 0$.

haciendo $y_1 = z_1 - \alpha$ queda

$$(z_1 - \alpha)^2 + 2\alpha(z_1 - \alpha) + \beta y_2 + f = 0$$

$$z_1^2 + \beta y_2 + f' = 0 \quad f' = f - 2\alpha^2$$

Finalmente haciendo

$$2z_2 = -\beta y_2 - f' \Rightarrow y_2 = -\frac{1}{2\beta} z_2 + f''$$

nos queda

$$z_1^2 = 2z_2$$

by est. de z_1, z_2

$$(1, z_1, z_2) \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = 0$$

Por α la ecuación reducida
(o parábola)

APENDICE:

(12-9)

CÓNICAS CON CENTRO.

$$C: (1, X_1, X_2) \left(\begin{array}{c|c} a_{00} & a^t \\ \hline a & \vec{A} \end{array} \right) \begin{pmatrix} 1 \\ X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = 0$$

Le impongo $|\vec{A}| \neq 0$, y busquemos una

$$\text{Traslación } \begin{pmatrix} 1 \\ X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & | & 0 \\ \hline c^t & | & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} \quad \text{De forma}$$

que la "nueva" ecuación de C en las coordenadas

$$\begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} \text{ sea de la forma } \begin{pmatrix} 1, Y_1, Y_2 \end{pmatrix} \left(\begin{array}{c|c} b_{00} & 0^t \\ \hline 0 & \vec{B} \end{array} \right) \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} = 0$$

$$\text{es decir } b_{00} + b_{11} Y_1^2 + 2b_{12} Y_1 Y_2 + b_{22} Y_2^2 = 0$$

el pto de coordenadas $C = (0, 0)$ en esta sustitución

(Y_1, Y_2) es el centro de la cónica, y tiene

coordenadas $C = (c_1, c_2)$ en las (X_1, X_2) .

Calculemos (c_1, c_2)

$$\begin{aligned} & \left(\begin{array}{c|c} 1 & c^t \\ \hline 0 & I \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} a_{00} & a^t \\ \hline a & \vec{A} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline c^t & I \end{array} \right) = \\ & = \left(\begin{array}{c|c} a_{00} + a c^t & a^t + c^t \vec{A} \\ \hline a & \vec{A} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c|c} 1 & 0 \\ \hline c^t & I \end{array} \right) = \\ & = \left(\begin{array}{c|c} b_{00} & 0^t + c^t \vec{A} \\ \hline a + \vec{A} c & \vec{A} \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c|c} b_{00} & 0^t \\ \hline 0 & \vec{A} \end{array} \right) \end{aligned}$$

$$\text{así } \begin{pmatrix} a_{01} \\ a_{02} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{si } |\vec{A}| \neq 0$$

$$\text{entonces } \left((1, c^t) \right) \left(\begin{array}{c|c} a_{00} & a \\ \hline a^t & \vec{A} \end{array} \right) \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} =$$

$$(a_{00} + c^t a, 0, 0) \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

y el polar de
 $(1: c_1: c_2)$ es
 $x_0 = 0$.

Si $|A| = 0$ cuando $|\bar{A}| \neq 0$ es porque $b_{00} = 0$ y la ecuación en los nuevos, donde

$$\text{modos es } (y_1, y_2) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = 0$$

$|\bar{A}| < 0$ entonces (supuesto $a_{11} \neq 0$) tenemos

$$a_{11} y_1^2 + 2a_{12} y_1 y_2 + a_{22} y_2^2 = 0 \quad y = \frac{y_2}{y_1}$$

$$a_{11} + 2a_{12} y + a_{22} y^2 = 0 \quad \text{con discriminante}$$

$$4a_{12}^2 - 4a_{11}a_{22} = -4|\bar{A}| > 0 \quad \text{y dos soluciones}$$

$$0 = a_{11}(y - \alpha)(y - \beta) \quad \text{lo que da lugar a } \underline{\alpha \neq \beta}$$

$\therefore C: (y_2 - \alpha y_1)(y_2 - \beta y_1)$ dos
rectas reales que se cortan en \mathbb{C}

Si $|\bar{A}| > 0$ son dos rectas imaginarias
que se cortan en \mathbb{C} .

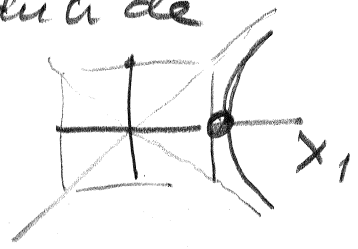
ASINTOTAS de la hipérbola

12-10

Notese que en la ecuación reducida de la hipérbola $x_1^2 - x_2^2 = 1$

su centro es $C = (0,0)$

su extensión proyectiva es



$$\tilde{C}: (-x_0^2 + x_1^2 - x_2^2 = 0) \quad E_2: (x_1^2 - x_2^2 = 0)$$

las asintotas son las rectas que pasan por el centro $(0,0)$ y tienen por ecuaciones

$$r_1: x_1 + x_2 = 0 \xrightarrow{\text{ext proy}} x_1 + x_2 = 0 : \tilde{r}_1$$

$$r_2: x_1 - x_2 = 0 \xrightarrow{\text{ext proy}} x_1 - x_2 = 0 : \tilde{r}_2$$

pero $x_1 + x_2 = 0$ es la recta tangente a la conica

\tilde{E} en el pto $(0:1:-1) \in \text{im } E_2$

ya que es la recta

$$(0:1:-1) \begin{pmatrix} -1 & & \\ & 1 & \\ & & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

analogamente

$x_1 - x_2 = 0$, es la recta tangente a la conica

\tilde{E} en el otro punto $(0:1:1) \in \text{im } E_2$

ya que es la recta

$$(0:1:1) \begin{pmatrix} -1 & & \\ & 1 & \\ & & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0.$$

Así que desde la hipérbola

$C: (x_1, x_2) \left(\begin{array}{c|c} a_{00} & at \\ \hline a & \bar{A} \end{array} \right) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$ $|A| \neq 0$ $|A| < 0$ se llaman
asintotas a las rectas tangentes a un ext. pto. (12-11)

$$\tilde{C}: (x_0, x_1, x_2) \left(\begin{array}{c|c} a_{00} & at \\ \hline a & \bar{A} \end{array} \right) \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

por los pts de $C_\infty: (x_1, x_2) \bar{A} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$

las pts de C_∞ se llaman direcciones
asintóticas.

Estas rectas, pasan por el centro

Ejemplo:

$C: (2x_1 - 2x_1x_2 - x_2^2 = 0)$ hacer matrice

$$A = \left(\begin{array}{c|cc} 0 & 1 & 0 \\ \hline 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 \end{array} \right) \quad |A| = -1 \neq 0$$
$$|\bar{A}| = -1$$

se trata de una hipérbola

$$\tilde{C}: (2x_0x_1 - 2x_1x_2 - x_2^2 = 0)$$

$$C_\infty: -2x_1x_2 - x_2^2 = 0 \quad x_2(-2x_1 - x_2) = 0$$

$$\text{asi } \text{im } C_\infty = \{ (0:1:0), (0:-1:2) \}$$

$$(0, 1, 0) A \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (1, 0, -1) \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = x_0 - x_2 = 0 \quad \rightarrow x_2 = 1$$

$$(0:-1:2) A \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (-1, -2, -1) \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} =$$
$$x_0 + 2x_1 + x_2 = 0 \quad \rightarrow 2x_1 + x_2 = -1$$

centro
 $C = (-1, 1)$

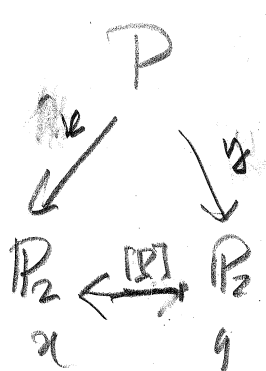
CONICAS AFINES EN $P-H$.

12-12

(1) Sea P un plano proyectivo, y sea $\alpha: P \rightarrow \mathbb{P}^2$ un SCH; que a una homografía en \mathbb{P}^2 que asigna a cada pto $a \in P$ sus coordenadas homogéneas $\alpha(a) = (a_0 : a_1 : a_2)$ se las llama α índice α índice que en \mathbb{P}^2 estables tomando $(x_0 : x_1 : x_2)$ coordenadas homogéneas canónicas de \mathbb{P}^2 .

Una cónica en P es un objeto C cuyas "ecuaciones" en el SCH, α se escribe $C_\alpha: (x^t A x = 0)$ como una cónica en \mathbb{P}^2 . Lo cierto es que

si $\gamma: P \rightarrow \mathbb{P}^2$, es otro SCH y



$\alpha = P\gamma$ con las ecuaciones del cambio de coordenadas índice

$$C_\gamma: (y^t B y = 0) \text{ con } B = P^t A P$$

con las ecuaciones de C en coordenadas γ

se tiene $C_\alpha \text{ p.e. } C_\gamma$ y por tanto

les invariants projectives ρ y σ de C_x y C_y son los mismos y se llaman invariantes proyectivos de C .

En particular, podemos afirmar, que dada C curva en P , existe un SCH $\alpha: P \rightarrow P^2$ tal que C_x tiene la ecuación reducida correspondiente a los valores ρ y σ de C .

② Si ahora H es una recta de P , sabemos que podemos dar estructura de espacio afín a $A = P - H$:

Si $\alpha: P \rightarrow P^2$ es un SCH tal que $\alpha(H) = L_{A^2}$ (es decir, un sistema de coordenadas en $H: (x_0=0)$) entonces α induce

un sistema de coordenadas cartesianas en donde

$$(x_0: x_1: x_2) \xrightarrow{\alpha} (1, X_1, X_2) \text{ con } \begin{cases} X_1 = \frac{x_1}{x_0} \\ X_2 = \frac{x_2}{x_0} \end{cases}$$

y una curva proyectiva C en P con ecuación

y una curva afín \tilde{C} en A induce

$$C_x: (0: X) \left(\frac{a_0}{a} \mid \frac{a_1}{A} \mid (X) \right) = 0$$

en A_2 , indique la ecuación de
 una curva afin C en $P-H$, cuya
 extensión proyectiva $E_x: (x^t A x = 0)$ es
 la ecuación de una curva proyectiva \tilde{C} en
 en P .

Igual que antes, las ecuaciones de C en
 otro sistema de coordenadas cartesianas

$\gamma: P-H \rightarrow A_2$ son de la forma

$$C_\gamma = (x, y) \begin{pmatrix} b_{00} & b^t \\ b & B \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ donde}$$

$$B = P^t A P \text{ mudo } P = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ p & \tilde{p} \end{pmatrix} \text{ la}$$

matriz del cambio afin $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$

se hace

conmutativo el determinante

$\begin{array}{ccc} & P-H & \\ x_1 \swarrow & & \searrow y_1 \\ A_n & \xrightarrow{P} & A_n \end{array}$	<p>En consecuencia, los invariantes afines $\tilde{p}, \tilde{\sigma}, p, \sigma$ de C_x y C_y</p>
--	---

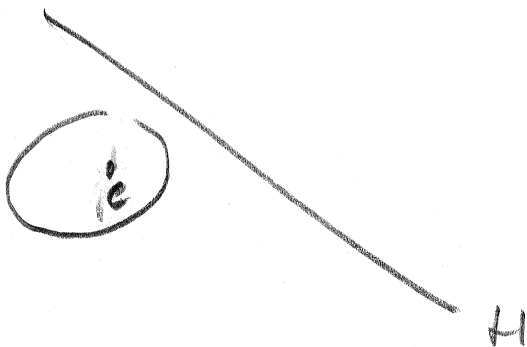
en los mismos, y se denominan
 invariantes proyectivos de C .

y en particular, podemos afirmar que dada
 la curva afin C en $P-H$ existe un SCC
 X tal que C_x es la ecuación reducida
 correspondiente a los valores de dichos
 invariantes

observese que en el cuadro de clasificacion, podemos reutilizar

\mathbb{S}^1 por H $E_{\infty} = \tilde{E} \cap H \dots$ etc

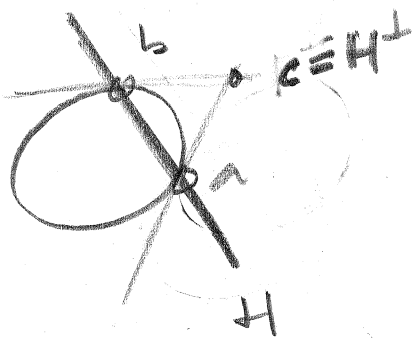
Las siguientes figuras se explican por si solas



• elipse real en $P-H$
 • $\tilde{E} \cap H$ dos pts complejos

$C = H^{\perp}$ centro

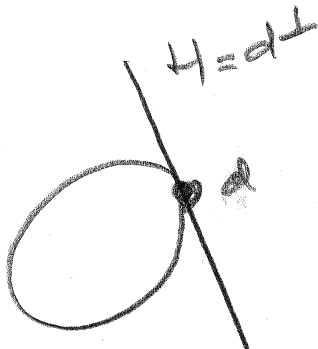
Elipse real
 $X_1^2 + X_2^2 = 1$



• hiperbola en $P-H$
 • $\tilde{E} \cap H$ dos pts reales

$P = H^{\perp}$ centro

$V(p,a), V(p,b)$ Asintotas
 $X_1^2 - X_2^2 = -1$



• Parábola en $P-H$

• $\tilde{E} \cap H$ un punto real
 $d \equiv \text{directriz}$

$X_2 - 2X_1^2 = 0$