

**ÁLGEBRA LINEAL**  
**HOJA 6**

**Ejercicio 1.** Hallar la matriz en la base canónica de un endomorfismo de  $\mathbb{K}^3$  que cumple:

$$\ker f = L(e_1 + e_2 - 2e_3), \quad f(e_1 + e_2) = e_2, \quad e_1 - e_2 \in f^{-1}(2e_1).$$

Hallar además el conjunto  $f^{-1}(2e_1)$  y obtener una base de  $\text{im } f$ .

**Ejercicio 2.** Sea  $f$  el endomorfismo de  $\mathbb{K}^3$  cuya matriz asociada respecto de la base  $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$  es:

$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 \\ -2 & -1 & 0 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Probar que  $\mathcal{B}' = (e_3, f(e_3), f^2(e_3))$  es base de  $\mathbb{K}^3$  y calcular la matriz asociada a  $f$  respecto de esta base.

**Ejercicio 3.** Se considera la aplicación  $f : \mathbb{K}^4 \rightarrow \mathbb{K}^3$  dada por

$$f((x, y, z, t)^T) = (x - ay + 2z + 3t, -ax + 2y - 2t, y + 2z + at)^T$$

Hallar los valores de  $a$  para los que  $f$  no es sobreyectiva y calcular unas ecuaciones implícitas de  $\ker f$  e  $\text{im } f$  en tales casos.

**Ejercicio 4.** Sea  $f : V \rightarrow V'$  la aplicación lineal cuya matriz asociada es  $A$  con

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 1 & -2 \\ 1 & -1 & 5 & 2 \end{pmatrix}, \quad A' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & -1 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$

respecto de bases  $\mathcal{B}$  de  $V$  y  $\mathcal{B}'$  de  $V'$ . Sea  $W = L(w_1, w_2)$ , subespacio de  $V'$ , donde  $w_1 = (1, 0, 1)^T$  y  $w_2 = (0, 1, 1)^T$ . Se pide determinar los subespacios vectoriales  $f^{-1}(W)$  y  $f(f^{-1}(W)) = (\text{im } f) \cap W$ . Idem para la matriz  $A'$ .

**Ejercicio 5.** Sea  $f : \mathbb{K}^4 \rightarrow \mathbb{K}^3$  la aplicación lineal definida por

$$f((x, y, z, t)^T) = (x - z + t, 2y + 2z + 2t, -x + 4y + 5z + 3t)^T$$

Halla la matriz  $M$  asociada a  $f$  respecto de las bases canónicas de  $\mathbb{K}^3$  y  $\mathbb{K}^4$ . Encuentra bases de  $\mathbb{K}^4$  y  $\mathbb{K}^3$  respecto de las cuales la matriz de  $f$  sea igual a la forma canónica  $J$  equivalente a la matriz  $M$ .

**Ejercicio 6.** a) Hallar el valor de  $\alpha$  para que la aplicación  $f : \mathbb{K}^4 \rightarrow \mathbb{K}^3$  dada por

$$f((x_1, x_2, x_3, x_4)^T) = (x_1 - x_2 + 2x_3 + \alpha x_4, x_1 + x_3 + 3x_4, 3x_1 + \alpha x_2 + 5x_3 - x_4)^T$$

verifique que  $\dim \ker f \geq 2$ .

b) Hallar unas ecuaciones implícitas de  $\text{im } f$  para dicho  $\alpha$ .

**Ejercicio 7.** Sea  $g : \mathbb{K}^3 \rightarrow \mathbb{K}^3$  un endomorfismo cuyo núcleo es  $U = L((1, 0, -3)^T, (0, 0, 1)^T)$  y tal que  $g((0, 1, 2)^T) = (0, 1, 2)^T$ . Justificar razonadamente que existe un único endomorfismo  $g$  que verifica las condiciones anteriores y obtener la matriz de  $g$  respecto de la base canónica.

**Ejercicio 8.** Se considera la aplicación lineal  $f : \mathbb{K}^3 \rightarrow \mathbb{K}^3$  definida por

$$f((1, 0, 0)^T) = (2, 2, 4)^T; \quad f((1, 1, 1)^T) = (4, 5, 9)^T; \quad f((1, -1, 0)^T) = (1, 1, 2)^T.$$

- Calcular la matriz de  $f$  respecto a la base canónica.
- Calcular bases y dimensión del núcleo y de la imagen de  $f$ .

**Ejercicio 9.** De una aplicación lineal  $f : \mathbb{K}^3 \rightarrow \mathbb{K}^3$  se sabe que:

- La recta generada por  $(1, 0, 0)^T$  tiene por imagen la recta  $x = z = y$ .
- La imagen del vector  $(0, 1, 0)^T$  es el vector  $(-2, 1, 1)^T$ .
- El núcleo de  $f$  está generado por el vector  $(1, 1, 1)^T$ .
- La imagen inversa del plano  $y + z = 0$  contiene al vector  $(0, 0, 1)^T$ .

Hallar la matriz asociada a  $f$  respecto de la base canónica de  $\mathbb{K}^3$ .

**Ejercicio 10.** Sea  $f$  un endomorfismo de un  $\mathbb{K}$ -espacio vectorial de dimensión finita  $V$  y  $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$  bases de  $V$ .

- Prueba que las matrices asociadas a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'$  tienen la misma traza, es decir,  $\text{tr}(M_{\mathcal{B}}(f)) = \text{tr}(M_{\mathcal{B}'}(f))$ . El valor común de las trazas de las matrices de  $f$  respecto a las bases de  $V$  se denomina **traza del endomorfismo**  $f$ , y se denota  $\text{tr}(f)$ .
- Si  $f$  y  $g$  son endomorfismos de  $V$  y  $a \in \mathbb{K}$ , demostrar
  - $\text{tr}(f + g) = \text{tr}(f) + \text{tr}(g)$ ,
  - $\text{tr}(a f) = a \text{tr}(f)$ ,
  - $\text{tr}(f \circ g) = \text{tr}(g \circ f)$
  - $\text{tr}(\text{id}_V) = \dim_{\mathbb{K}} V$ , siendo  $\text{id}_V$  la aplicación identidad de  $V$ .
- Prueba que las matrices asociadas a  $f$  respecto de las bases  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{B}'$  tienen el mismo determinante, es decir,  $\det(M_{\mathcal{B}}(f)) = \det(M_{\mathcal{B}'}(f))$ . El valor común de los determinantes de las matrices de  $f$  respecto a las bases de  $V$  se denomina **determinante del endomorfismo**  $f$ , y se denota  $\det(f)$ .
- Si  $f$  es endomorfismo, prueba que  $f$  es isomorfismo  $\Leftrightarrow f$  es monomorfismo  $\Leftrightarrow f$  es epimorfismo  $\Leftrightarrow \det(f) \neq 0$ . Si  $f$  es isomorfismo hallar  $\det(f^{-1})$  en función de  $\det(f)$ .

**Ejercicio 11.** Sea  $V$  un espacio vectorial de dimensión finita. Un endomorfismo  $f : V \rightarrow V$  se dice **proyector** (o **proyección**) si es idempotente, i.e., si  $f^2 = f$  (donde  $f^2$  significa  $f \circ f$ ). Si  $U = \ker f$  y  $W = \text{im } f$ , se dice que  $f$  es la proyección sobre  $W$  en la dirección de  $U$ .

- Si  $f$  es una proyección  $\Rightarrow V = \ker f \oplus \text{im } f$ .
- $f$  es una proyección y  $g = \text{id}_V - f$ , entonces  $g$  es una proyección.
- Si  $f$  es una proyección, entonces  $\ker f = \text{im } g$  e  $\text{im } f = \ker g$ . Así pues,  $g = \text{id}_V - f$  es la proyección sobre  $U$  en la dirección de  $W$ .

d) Si  $f$  y  $h$  son proyecciones, determinar condiciones necesarias y suficientes para que  $f + h$  sea una proyección. En particular, si  $f$  es una proyección, ¿es  $f + g$  una proyección?

**Ejercicio 12.** Sean  $f : \mathbb{K}^2 \rightarrow \mathbb{K}$  y  $g : \mathbb{K}^2 \rightarrow \mathbb{K}$  dos formas lineales definidas por  $f((x, y)^T) = x + 2y$  y  $g((x, y)^T) = 3x - y$ . Halla y expresa en la base dual canónica las formas  $f + g$ ,  $4f$  y  $2f - 5g$ .

**Ejercicio 13.** Sea  $\mathcal{B} = ((1, -1, 3)^T, (0, 1, -1)^T, (0, 3, -2)^T)$  una base de  $\mathbb{K}^3$ . Hallar su base dual en función de la base dual canónica.

**Ejercicio 14.** Dadas las formas lineales  $f_1((x, y, z)^T) = 2x - y + 3z$ ,  $f_2((x, y, z)^T) = 3x - 5y + z$ ,  $f_3((x, y, z)^T) = 4x + 7y + z$ . ¿Forman una base del espacio dual de  $\mathbb{K}^3$ ? En caso afirmativo, hallar las coordenadas en esta base de  $f((x, y, z)^T) = x + y + z$ .

**Ejercicio 15.** Expresar en la base dual canónica la forma lineal  $f$  tal que  $f((4, 2, 0)^T) = 2$ ,  $f((1, 2, -3)^T) = -7$  y  $f((0, 2, 5)^T) = -1$ .

**Ejercicio 16.** En  $\mathbb{K}^4$  determinar la forma lineal que hace corresponder a los vectores  $v_1 = (2, 1, 0, -1)^T$ ,  $v_2 = (3, 2, 1, 0)^T$ ,  $v_3 = (1, 1, -2, 0)^T$  y  $v_4 = (2, 3, 2, 1)^T$  los escalares 0, 5, -1 y 6, respectivamente.

**Ejercicio 17.** En  $\mathbb{K}[x]_2$  dual consideramos las formas lineales dadas por:

$$D^0(p(x)) = p(0); \quad D^1(p(x)) = p'(0); \quad D^2(p(x)) = p''(0),$$

para cada  $p(x)$  de  $\mathbb{K}[x]_2$ . Se pide:

- Probar que  $(D^0, D^1, D^2)$  es base del espacio dual de  $\mathbb{K}[x]_2$ .
- Calcular la base de  $\mathbb{K}[x]_2$  de la cual es dual.

**Ejercicio 18.** Sea  $V = \mathbb{K}[x]_3$  el espacio vectorial de los polinomios de grado menor o igual que 3. En el espacio dual  $V^*$  se consideran los subespacios  $U$  y  $W$ , siendo  $U$  el subespacio  $U$  generado por las formas lineales  $E_1$  y  $E_{-1}$ , definidas por

$$E_1(p(x)) = p(1), \quad E_{-1}(p(x)) = p(-1), \quad \text{para } p(x) \in \mathbb{K}[x]_3,$$

y  $W$  el subespacio generado por  $D^1, D^2$  y  $D^3$  siendo

$$D^1(p(x)) = p'(0), \quad D^2(p(x)) = p''(0), \quad D^3(p(x)) = p'''(0), \quad \text{para } p(x) \in \mathbb{K}[x]_3.$$

Calcular suma e intersección de estos subespacios.

**Ejercicio 19.** a) Encontrar una base del subespacio vectorial  $H : x_1 - x_2 + x_3 = x_2 - x_3 + x_4 = 0$  y prolongarla hasta una base  $\mathcal{B}_1$  de  $\mathbb{K}^4$ .

b) Obtener una base  $\mathcal{B}_2$  del cociente  $\mathbb{K}^4/H$  y la matriz, respecto de las bases  $\mathcal{B}_1$  y  $\mathcal{B}_2$  de la proyección canónica  $\pi : \mathbb{K}^4 \rightarrow \mathbb{K}^4/H$ . Calcular las coordenadas respecto de  $\mathcal{B}_2$  del vector  $\omega = (1, 1, 1, 1)^T + H$ .

c) Sean las formas lineales

$$f_1((x_1, x_2, x_3, x_4)^T) = x_1 + x_2 + x_3, \quad f_2((x_1, x_2, x_3, x_4)^T) = 2x_1 - 3x_2 + 3x_3 - x_4.$$

¿Existe una forma lineal  $g_1 : \mathbb{K}^4/H \rightarrow \mathbb{K}$  tal que  $f_1 = g_1 \circ \pi$ ? En caso afirmativo, calcular las coordenadas de  $g_1$  respecto de la base dual de  $\mathcal{B}_2$ .

¿Existe una forma lineal  $g_2 : \mathbb{K}^4/H \rightarrow \mathbb{K}$  tal que  $f_2 = g_2 \circ \pi$ ? En caso afirmativo, calcular las coordenadas de  $g_2$  respecto de la base dual de  $\mathcal{B}_2$ .